

# Programmation des systèmes

## Gestion des processus

Philippe MARQUET

[Philippe.Marquet@lifl.fr](mailto:Philippe.Marquet@lifl.fr)

Laboratoire d'informatique fondamentale de Lille  
Université des sciences et technologies de Lille

Licence d'informatique de Lille  
février 2005

révision de janvier 2012



pds/ps - p. 1/59

~ Ce cours est diffusé selon les termes de la Licence Creative Commons Attribution – Pas d'Utilisation Commerciale – Partage dans les Mêmes Conditions, 3.0 France

[creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/3.0/fr/](http://creativecommons.org/licenses/by-nc-sa/3.0/fr/)

~ La dernière version de ce cours est accessible à

[www.lifl.fr/~marquet/cnl/pds/](http://www.lifl.fr/~marquet/cnl/pds/)

~ \$Id: ps.tex,v 1.20 2012/11/27 23:17:54 marquet Exp \$

pds/ps - p. 2/59

## Références & remerciements

- ~ *Unix, programmation et communication*  
Jean-Marie Rifflet et Jean-Baptiste Yunès  
Dunod, 2003
- ~ *Introduction aux Systèmes et aux Réseaux*  
Sacha Krakowiak  
Cours de Licence informatique, Université Joseph Fourier, Grenoble
- ~ *The Single Unix Specification*  
The Open Group  
[www.unix.org/single\\_unix\\_specification/](http://www.unix.org/single_unix_specification/)
- ~ man section 2

pds/ps - p. 3/59

## Table des matières

- ~ Notion de processus 5
- ~ Éléments d'ordonnancement des processus 51

pds/ps - p. 4/59

## Processus & programme

- Programme
  - description statique
  - code, suite d'instructions
- Processus
  - activité dynamique, temporelle
  - vie d'un processus : création d'un processus, exécution, fin d'un processus
- Un processus est *une* instance d'exécution d'un programme
  - plusieurs exécutions de programmes
  - plusieurs exécutions d'un même programme
  - plusieurs exécutions « simultanées » de programmes différents
  - plusieurs exécutions « simultanées » d'un même programme

pds/ps - p. 5/59

## Notion de processus

### P..., p..., processeur

- Programme, processus... processeur
  - entité matérielle
  - désigne l'utilisation du processeur
- Affectation du processeur à un processus
  - pour un temps donné
  - permet de faire progresser le processus
- Choix de cette affectation = ordonnancement
  - système multiprocessus
  - choix à la charge du système d'exploitation (...à suivre)
- P..., p..., p..., parallélisme, pseudo-parallélisme
  - plusieurs processus, un processeur
  - entrelacement des processus
  - exécutions séquentielles / exécutions parallèles (deux processeurs) / différents exécutions entrelacées

pds/ps - p. 7/59

### Processus = abstraction !

- Processus = exécution abstraite d'un programme
  - indépendante de l'avancement réel de l'exécution
- Exécution d'un programme = réunion des instants d'exécution réelle du programme
  - dépend de la disponibilité du processeur
- Processus = abstraction
  - désigne une entité identifiable
  - par exemple : priorité d'un processus
  - parallélisme, simultanéité, interaction... de deux processus
- Compétition (*race condition*)
  - résultats de deux processus dépend de cet entrelacement
  - par exemple à cause d'accès partagés à un fichier...
  - à éviter

pds/ps - p. 6/59

pds/ps - p. 8/59

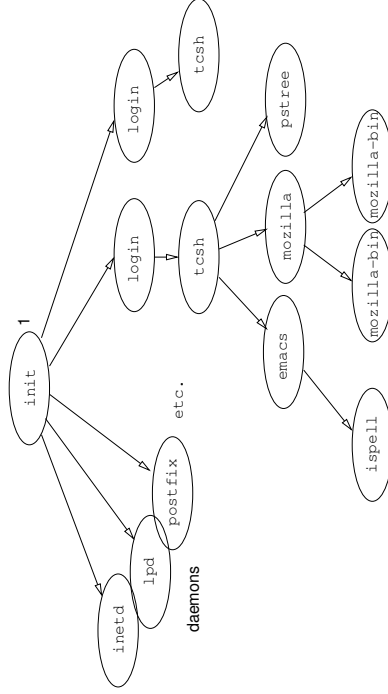
## Processus & ressources

- Processus = exécution d'un programme
- requiert des ressources
- Ressource
  - entité nécessaire à l'exécution d'un processus
  - ressources matérielles : processeur, périphérique...
  - ressources logicielles : variable...
- Caractéristiques d'une ressource
  - état : libre, occupée
  - nombre de possibles utilisations concurrentes (ressource à accès multiples)
- Ressources indispensables à un processus
  - mémoire propre (mémoire virtuelle)
  - contexte d'exécution (état instantané du processus)
    - ~ pile (en mémoire)
    - ~ registres du processeur

pds/ps - p. 9/59

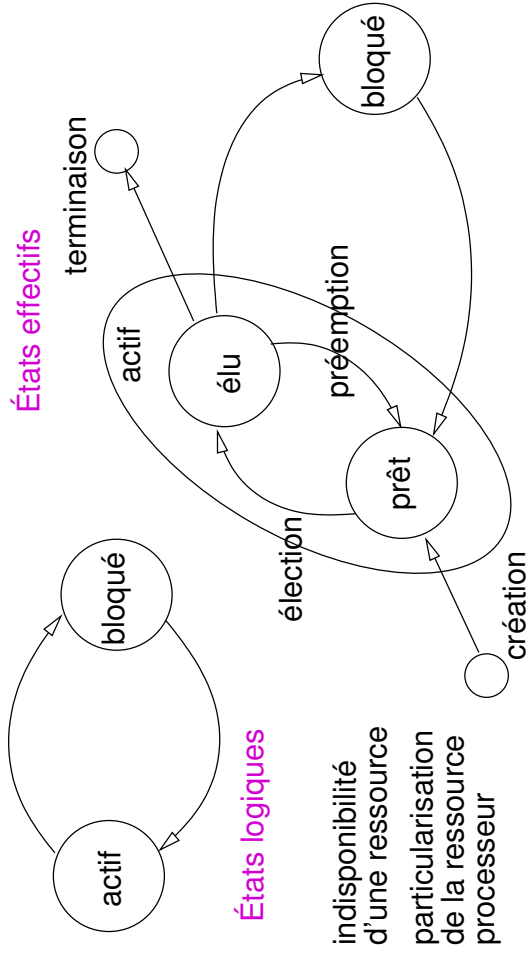
## Hiérarchie des processus

- Création d'un processus par un processus père
  - ⇒ hiérarchie
  - processus ancêtre `init`



pds/ps - p. 11/59

## États d'un processus



pds/ps - p. 10/59

## Attributs d'un processus

- Identification univoque
    - process `ID`
    - numéro entier `pid_t`
    - numéro du processus père
  - Propriétaire
    - propriétaire réel
    - utilisateur qui a lancé le processus, son groupe
    - Propriétaire effectif, et son groupe
      - détermine les droits du processus
      - peut être modifié / propriétaire réel
- ```

#include <unistd.h>
pid_t getpid();
pid_t getppid();

#include <unistd.h>
uid_t getuid();
gid_t getgid();
uid_t geteuid();
gid_t getegid();

int setuid(uid_t uid);
int setgid(gid_t gid);
    
```

pds/ps - p. 12/59

## Attributs d'un processus (cont'd)

- ✓ Répertoire de travail
- ✓ origine de l'interprétation des chemins relatifs

```
#include <unistd.h>
```

```
char *getcwd(char *buffer, size_t bufsz);
```

- ✓ retourne NULL en cas d'échec
- ✓ peut être changé

```
#include <unistd.h>
```

```
int chdir(const char path);
```

- ✓ Date de création du processus
- ✓ en secondes depuis l'epoch, 1<sup>er</sup> janvier 1970
- ✓ Temps CPU consommés
- ✓ par le processus / par ses processus fils terminés
- ✓ en mode utilisateur / en mode noyau
- ✓ structure struct tms

## Attributs d'un processus (cont'd)

```
static clock_t st_time;
static clock_t en_time;
static struct tms st_cpu;
static struct tms en_cpu;
```

```
static float
tics_to_seconds(clock_t tics)
```

```
{
    return tics/(float)sysconf(_SC_CLK_TCK);
}
```

```
void
start_clock()
```

```
{
    st_time = times(&st_cpu);
}
```

```
void
end_clock()
```

```
{
    en_time = times(&en_cpu);
    printf("Real Time: %.2f, User Time %.2f, System Time %.2f\n",
        tics_to_seconds(en_time - st_time),
        tics_to_seconds(en_cpu.tms_utime - st_cpu.tms_utime),
        tics_to_seconds(en_cpu.tms_stime - st_cpu.tms_stime));
}
```

pds/ps - p. 13/59

mtime.c

pds/ps - p. 15/59

## Attributs d'un processus (cont'd)

- ✓ Temps CPU consommés (cont'd)

```
✓ #include <sys/times.h>
```

```
clock_t times(struct tms *buffer);
```

- ✓ retourne le temps en tics horloge depuis un temps fixe dans le passé (démarrage du système par exemple)

```
✓ retourne 4 champs dans la structure struct tms
```

```
struct tms {
```

```
    clock_t tms_utime; /* User CPU time. */
```

```
    clock_t tms_stime; /* System CPU time. */
```

```
    clock_t tms_cutime; /* User CPU time of terminated
    child processes. */
```

```
    clock_t tms_cstime; /* System CPU time of
    terminated child processes. */
```

- ✓ tics horloge survenus alors que le processus était actif
- ✓ conversion en secondes par division par la constante de configuration \_SC\_CLK\_TCK

pds/ps - p. 14/59

## Attributs d'un processus (cont'd)

- ✓ Masque de création des fichiers

- ✓ droits ne pouvant être positionnés lors de la création d'un fichier par `open()/create()`

- ✓ voir le cours système de fichiers...

- ✓ Table des descripteurs de fichiers

- ✓ voir le cours système de fichiers...

- ✓ Variables d'environnement

pds/ps - p. 16/59

## Lancement d'un programme

- ~ Lancement d'un programme réalisé en deux étapes
- ~ création d'un nouveau processus par clonage de son père
  - ~ copie du processus père
  - ~ sauf l'identité, pid
- ~ mutation pour exécuter un nouveau programme
- ~ Seul mécanisme possible
- ~ Clonage
  - ~ appel système `fork()`
  - ~ Mutation
  - ~ appel système `execve()`
  - ~ famille de fonctions de bibliothèque `exec*()`

pds/ps - p. 17/59

## Clonage de processus – exemple

```
int
main()
{
    pid_t status;
    printf("[%d] Je vais engendrer\n", getpid());
    status = fork();
    switch (status) {
        case -1 :
            perror("Creation processus");
            exit(EXIT_FAILURE);
        case 0 :
            printf("[%d] Je viens de naitre\n", getpid());
            printf("[%d] Mon pere est %d\n", getpid(), getppid());
            break;
        default:
            printf("[%d] J'ai engendré\n", getpid());
            printf("[%d] Mon fils est %d\n", getpid(), status);
    }
    printf("[%d] Je termine\n", getpid());
    exit(EXIT_SUCCESS);
}
```

fork.c

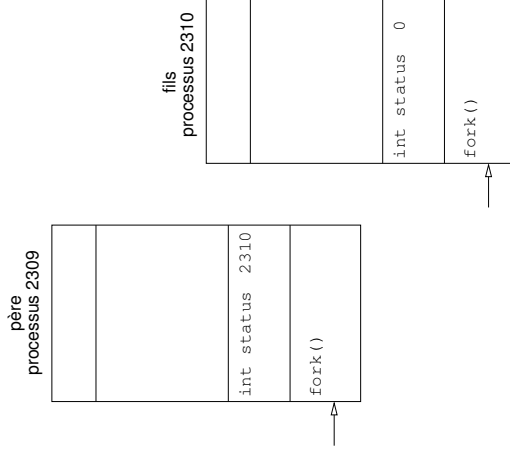
## Clonage de processus

- ~ Appel système `fork()`
  - ~ `#include <unistd.h>`
  - ~ `pid_t fork(void);`
- ~ duplique le processus courant
- ~ retourne le `pid` du processus fils créé dans le processus père
- ~ retourne 0 dans le processus fils
- ~ retourne -1 en cas d'erreur

pds/ps - p. 18/59

## Clonage de processus – exécution

```
% ./fork
[2309] Je vais engendrer
[2310] Je viens de naitre
[2310] Mon pere est 2309
[2310] Je termine
[2309] J'ai engendré
[2309] Mon fils est 2310
[2309] Je termine
```



pds/ps - p. 19/59

pds/ps - p. 20/59

## Héritage père/fils

- ✓ Mémoire du processus fils = copie de la mémoire du processus père
- ✓ Copie de références = partage
  - ✓ la mémoire du père est copiée pour créer la mémoire du fils
  - ✓ la mémoire du processus référence des structures systèmes
  - ✓ des structures systèmes restent partagées entre père et fils
- ✓ Conséquences de la copie de la mémoire
  - ✓ tampons d'écriture de la bibliothèque standard d'entrées/sorties dupliqués
  - ✓ vider ce tampon avant `fork()` (par un appel à `fflush()`)
  - ✓ problème des tampons de lecture

pds/ps - p. 21/59

## Héritage père/fils (cont'd)

- ✓ Conséquences du partage de structures systèmes descripteurs de fichiers dupliques
- ✓ mais entrées dans la table des fichiers ouverts partagées (`f_pos...`)

pds/ps - p. 23/59

## Héritage père/fils (cont'd)

```
int main()
{
    pid_t status;
    printf("debut ");
    status = fork();
    switch (status) {
        case -1:
            perror("Creation processus");
            exit(EXIT_FAILURE);
        case 0:
            printf("[%d] fils\n", getpid());
            break;
        default:
            printf("[%d] pere\n", getpid());
            % ./noflush
            debut [2983] pere
            [2983] fin
            debut [2984] fils
            [2984] fin
    }
    printf("[%d] fin\n", getpid());
    exit(EXIT_SUCCESS);
}
```

pds/ps - p. 22/59

## Héritage père/fils (cont'd)

```
int main(int argc, char *argv[])
{
    int fd;
    char buf[10];
    fd = open(argv[1], O_RDWR);
    assert(fd != -1);
    read(fd, buf, 2);
    switch (fork()) {
        case -1:
            perror("Creation processus");
            exit(EXIT_FAILURE);
        case 0:
            write(fd, "foo", 3);
            sleep(2);
            read(fd, buf, 3); buf[3]='\0';
            printf("[%d] fils a lu '%s'\n", getpid(), buf);
            break;
        default:
            write(fd, "bar", 3);
            sleep(1);
            read(fd, buf, 3); buf[3]='\0';
            printf("[%d] pere a lu '%s'\n", getpid(), buf);
    }
    close(fd);
    exit(EXIT_SUCCESS);
}
```

```
fdshare.c
% echo _123456789_12345_ > xampl
% ./fdshare xampl
[3101] pere a lu '89_'
[3102] fils a lu '123'
% cat xampl
_lbarfoo89_12345_
```

pds/ps - p. 24/59

## Héritage père/fils (cont'd)

- Processus non copiés
- explicitement gérés par le système
- numéro de processus !
- numéro de processus du père !!
- temps d'exécution remis à zéro
- verrous sur les fichiers détenus par le père
- signaux (...à suivre)
- Coût de la copie mémoire ?
- sémantique = copie
- performance = pas de copie systématique
- copy on write des pages mémoires

pds/ps - p. 25/59

## Terminaison des fils (cont'd)

- Renseignements concernant la terminaison d'un fils
- rangées dans l'entier `status` pointé par `pstatus`
- raison de la terminaison

| macro | signification |
|-------|---------------|
|-------|---------------|

- |                                  |                                             |
|----------------------------------|---------------------------------------------|
| <code>WIFEXITED(status)</code>   | le processus a fait un <code>exit()</code>  |
| <code>WIFSIGNALED(status)</code> | le processus a reçu un signal (...à suivre) |
| <code>WIFSTOPPED(status)</code>  | le processus a été stoppé (...à suivre)     |
- valeur de retour
  - si `WIFEXITED(status) !`
  - 8 bits de poids faible seulement
  - accessible par la macro `WEXITSTATUS(status)`
  - numéro de signal ayant provoqué la terminaison / l'arrêt
  - si `WIFSIGNALED(status) / WIFSTOPPED(status) !`
  - accessible par la macro `WTERMSIG(status) / WSTOPSIG(status)`

pds/ps - p. 27/59

## Terminaison des fils

- Processus termine
- appel `_exit()`
- appel `exit()` : ferme les fichiers ouverts
- positionne une *valeur de retour*
- succès  $\equiv$  `exit(0)`
- Processus père peut consulter cette valeur de retour
- indication de la terminaison du fils : succès ou échec...
- Attente de la terminaison d'un fils
- `#include <sys/wait.h>`
- `pid_t wait(int *pstatus);`
- retourne le **PID** du fils
- 1 en cas d'erreur (n'a pas de fils...)
- bloquant si aucun fils n'a terminé
- `*pstatus` renseigne sur la terminaison du fils

pds/ps - p. 26/59

## Terminaison des fils (cont'd)

```
int
main(int argc, char *argv[])    waitexit.c
{
    int status;                % ./waitexit
    pid_t pid, pidz;           [3774] pere a cree 3775
                                [3775] fils eclair
    switch (pid = fork()) {     [3774] mon fils 3775 a termine normlement,
        case -1:                [3774] code de retour: 2
            perror("Creation processus");
            exit(EXIT_FAILURE);
        case 0:
            printf("[%d] fils eclair\n", getpid());
            exit(2);
        default:
            printf("[%d] pere a cree %d\n", getpid(), pid);
            pidz = wait(&status);
            if (WIFEXITED(status))
                printf("[%d] mon fils %d a termine normlement, \n",
                    "[%d] code de retour: %d\n",
                    getpid(), pidz,
                    getppid(), WEXITSTATUS(status));
            else
                printf("[%d] mon fils a termine anormlement\n", getpid());
    }
    exit(EXIT_SUCCESS);
}
```

pds/ps - p. 28/59



## Terminaison des fils (cont'd)

- ✓ Attente d'un fils désigné
- ✓ primitive
  - ✓ #include <sys/wait.h>
  - ✓ pid\_t waitpid(pid\_t pid, int \*pstatus, int options);
  - ✓ pid désigne le fils à attendre
  - ✓ pid à -1 ≡ fils quelconque
  - ✓ options combinaison binaire
    - WNOHANG appel non bloquant
    - WUNTRACED processus stoppé

pds/ps - p. 29/59

## Processus orphelins (cont'd)

```
int
main()
{
    pid_t status;
    printf("[%d] Je vais engendrer\n", getpid());
    status = fork();
    switch (status) {
        case -1: /*Creation processus*/
            perror("Creation processus");
            exit(EXIT_FAILURE);
        case 0 :
            printf("[%d] Je viens de naitre\n", getpid());
            printf("[%d] Mon pere est %d\n", getpid(), getppid());
            break;
        default:
            printf("[%d] J'ai engendré\n", getpid());
            printf("[%d] Mon fils est %d\n", getpid(), status);
    }
    printf("[%d] Je termine\n", getpid());
    exit(EXIT_SUCCESS);
}
```

pds/ps - p. 31/59

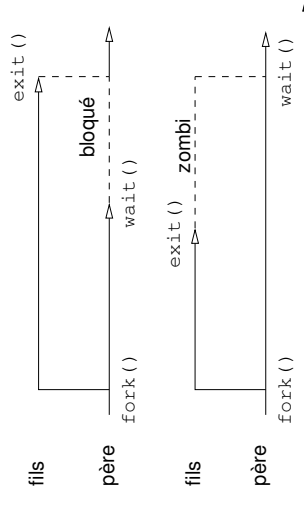
## Processus orphelins

- ✓ Terminaison d'un processus parent ne termine pas ses processus fils
- ✓ les processus fils sont orphelins
- ✓ Processus initial `init` (PID 1) récupère les processus orphelins
- ✓ autre exécution de notre programme `fork.c`

pds/ps - p. 30/59

## Processus zombis

- ✓ Zombi = état d'un processus
- ✓ ayant terminé
- ✓ non encore réclamé par son père
- ✓ Éviter les processus zombis
- ✓ système garde des informations relatives au processus
- ✓ pour les retourner à son père
- ✓ encombre la mémoire
- ✓ Technique du double `fork()` (voir TD/TP)



pds/ps - p. 32/59



## Mutation de processus

- ✓ Rappel : lancement d'un programme
  - ✓ 1- clonage
  - ✓ 2- mutation
- ✓ Mutation = remplacement
  - ✓ remplacement du code à exécuter
  - ✓ c'est le *même* processus
  - ✓ on parle de recouvrement du processus
- ✓ Nouveau programme hérite de l'environnement système
  - ✓ même numéro de processus PID, PPID
  - ✓ héritage des descripteurs de fichiers ouverts (sauf ...à suivre)
  - ✓ pas de remise à zéro des temps d'exécution
  - ✓ héritage du masque des signaux (...à suivre)
  - ✓ etc.
- ✓ Famille de primitives
  - ✓ appel système `execve()`
  - ✓ fonctions de bibliothèque `exec*`

pds/ps - p. 33/59

## Rappel sur `main()`

- ✓ Prototypage général de la fonction
  - ✓ `int main(int argc, char *argv[], char **envp);`
    - nombre d'arguments +1
    - nom de la commande
    - arguments
    - variables d'environnement
  - `argc`
  - `argv[0]`
  - `argv[1]` à `argv[argc-1]`
  - `envp`

pds/ps - p. 35/59

## Mutation de processus (cont'd)

### Appel système

- ✓ 

```
#include <unistd.h>
```
- ✓ 

```
int execve(const char *filename,  
char *const argv[],  
char *const envp[]);
```
- ✓ va exécuter le programme `filename`
- ✓ ne retourne pas, sauf erreur de recouvrement

pds/ps - p. 34/59

## Appel système `execve()`

- ✓ Appel système
  - ✓ 

```
int execve(const char *filename,  
char *const argv[],  
char *const envp[]);
```
  - ✓ va exécuter le programme `filename`
  - ✓ qui, s'il correspond à un programme C, invoquera
    - `int main(int argc,`
      - `char *const argv[],`
      - `char *const envp[]);`
- ✓ De manière générale
  - ✓ le fichier désigné par `filename` est exécuté
  - ✓ avec les arguments `argv[]`
  - ✓ et les variables d'environnement `envp`

pds/ps - p. 36/59

## Appel système `execve()` (cont'd)

```
int
main(int argc, char *argv[], char **arge)
{
    execve.c
    execve(argv[1], argv+1, arge);
    perror ("recouvrement");
    exit(EXIT_SUCCESS);
}

% ls r*.c
race.c rdtty.c readdr.c
% which ls
/bin/ls
% /bin/ls r*.c
race.c rdtty.c readdr.c
% ./execve /bin/ls r*.c
race.c rdtty.c readdr.c
% ./execve ls r*.c
recouvrement: No such file or directory
% ./execve /bin/ls y*.c
tosh: ./execve: No match.
% ./execve /bin/ls y.c
ls: y.c: No such file or directory
```

pds/ps - p. 37/59

## La famille `exec*` () (cont'd)

### Illustration

- exécution du programme `ls`
- `% ls race.c rdtty.c`  
`race.c`  
`% which ls`  
`/bin/ls`
- par différents appels d'`exec*` () :  
`char *argv[]={ "ls", "race.c", "rdtty.c", (char *)0};`  
`execvp("/bin/ls", argv);`  
`execvp("ls", argv);`  
`execl("/bin/ls", "ls", "race.c", "rdtty.c", (char *)0);`  
`execlp("ls", "ls", "race.c", "rdtty.c", (char *)0);`

pds/ps - p. 39/59

## La famille `exec*` ()

- Plusieurs fonctions de bibliothèque
- écrites au dessus de `execve()`
- différents moyens de passer les paramètres : tableau, liste
- spécification ou non des variables d'environnement
- Deux spécifications de la commande à exécuter
- chemin complet, `filename`
- absolu ou relatif
- nom de commande, `command`
- recherchée dans les chemins de recherche, `$PATH`

```
#include <unistd.h>
```

```
int execl(const char *filename, const char *arg0, ... /*, (char *)0 */);
int execv(const char *filename, char *const argv[]);
int execlp(const char *filename, const char *arg0, ...
/*, (char *)0, char *const envp[] */);
int execlp(const char *command, const char *arg0, ... /*, (char *)0 */);
int execvp(const char *command, char *const argv[]);
```

pds/ps - p. 38/59

## Complémentarité `fork()` et `exec*` ()

- Faire exécuter un programme par un nouveau processus
- nouveau processus pour chaque commande exécutée
- ce que fait le shell

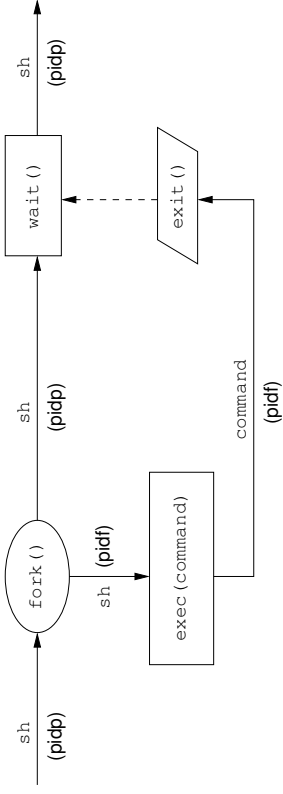
```
int
main()
{
    pid.c
    Je suis 7851 de pere 717
    Je suis 7852 de pere 717
    % echo $$
717
    exit(EXIT_SUCCESS);
}
```

- erreur dans le programme n'affecte pas le shell
- changement d'attributs dans le programme n'affectent pas le shell
- (sauf commandes internes : par exemple `cd...`)
- Réalisation en deux étapes
- 1- clonage `fork()`
- 2- mutation `exec*` ()
- Souplesse de par la combinaison deux primitives
- réalisation d'opérations entre le `fork()` et l'`exec*` ()
- exemple : redirection des entrées/sorties standard (... à suivre)

pds/ps - p. 39/59

## L'exemple du shell

- Exécution d'une commande `command` par le shell `sh`

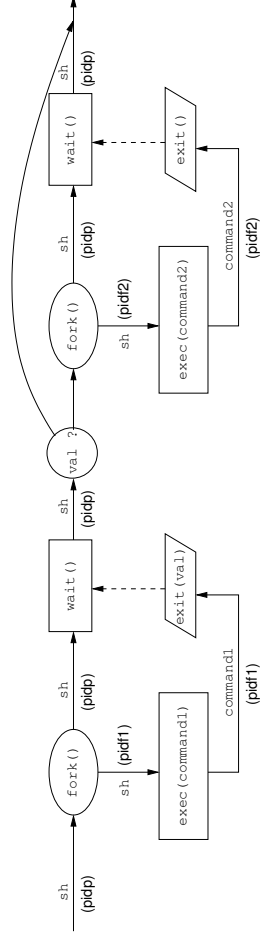


- 4 primitives `fork()`, `exec()`, `exit()`, et `wait()`

pds/ps - p. 41/59

## L'exemple du shell (cont'd)

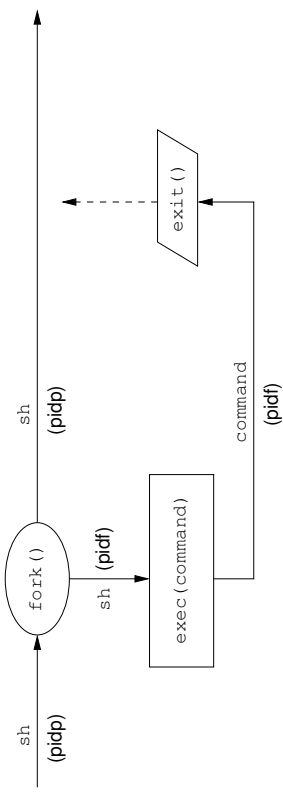
- Exécution conditionnelle d'une commande `command2`
- suivant le résultat d'une commande `command1`
- `command1 && command2`
- ou `command1 || command2`



pds/ps - p. 43/59

## L'exemple du shell (cont'd)

- Exécution en arrière plan d'une commande `command` par le shell `sh`



- Le shell n'attend plus la terminaison de son fils

pds/ps - p. 42/59

## Héritage des descripteurs lors de mutation

- Descripteurs de fichiers sont hérités par le nouveau programme
- largement utilisé par le shell pour assurer les redirections
- exemple : `cmd > out`
- le shell associe le descripteur 1, `STDOUT_FILENO` à un fichier `out` (voir `dup()` ... à suivre)
- `exec("cmd", ...)`
- le programme `cmd` écrit sur `STDOUT_FILENO`
- ... qui référence le fichier `out`

pds/ps - p. 44/59

## Héritage des descripteurs lors de mutation (cont'd)

- ~ Sauf si positionnement de l'option `close on exec` sur le descripteur
- ~ positionnement de `FD_CLOEXEC` par un appel à `fcntl()`

```
int
main(int argc, char *argv[])
{
    fcntl(STDOUT_FILENO, F_SETFD,
          fcntl(STDOUT_FILENO, F_GETFD, 0) | FD_CLOEXEC);

    execvp(argv[1], argv+1);
    perror("execvp");
    % ./cloexec true
    % ./cloexec ls
    ls: write error: Bad file descriptor
    exit(EXIT_SUCCESS);
}
```

pds/ps - p. 45/59

## Redirections des entrées/sorties (cont'd)

- ~ Primitive POSIX `dup2()`
- ~ explicitation du descripteur synonyme créé !
- ~ `#include <unistd.h>`
- ~ `int dup2(int fildes, int fildes2);`
- ~ force `fildes2` à devenir un synonyme de `fildes`
- ~ ferme le descripteur `fildes2` préalablement si nécessaire
- ~ Utilisations ultérieures de `fildes2`
- ~ référencent le fichier identifié par `fildes`
- ~ Exemples

```
static void
print_inode(const char *str, int fd)
{
    struct stat st;
    fstat(fd, &st);
    fprintf(stderr, "\\t%s : inode %d\\n", str, st.st_ino);
}
```

pds/ps - p. 47/59

## Redirections des entrées/sorties

- ~ Associer un descripteur de fichier *donné* à un fichier
- ~ exemple associer le descripteur de fichier donné 1, `STDOUT_FILENO` au fichier `out`
- ~ les écritures avec le descripteur `STDOUT_FILENO` se feront dans le fichier `out`

### Primitive POSIX

```
~ #include <unistd.h>
```

```
int dup(int fildes);
```

- ~ recherche le *plus petit descripteur* disponible
- ~ en fait un synonyme du descripteur `fildes`
- ~ les deux descripteurs partagent la même entrée dans la table des fichiers ouverts du système
- ~ écrire (*lire*) dans ce *plus petit descripteur* revient à écrire (*lire*) dans le fichier référencé par `fildes`
- ~ Ce *plus petit descripteur* correspond à un fichier qui vient d'être fermé...

pds/ps - p. 46/59

## Redirections des entrées/sorties (cont'd)

```
int
main(int argc, char *argv[])
{
    int fdin, fdout;

    fdin = open(argv[1], O_RDONLY);
    fdout = open(argv[2], O_WRONLY|O_CREAT|O_TRUNC, S_666);

    fprintf(stderr, "Avant dup2() :\\n");
    print_inode("fdin", fdin);
    print_inode("fdout", fdout);
    Print_inode("stdin", STDIN_FILENO);
    print_inode("stdout", STDOUT_FILENO);

    dup2(fdin, STDOUT_FILENO);
    dup2(fdout, STDOUT_FILENO);

    fprintf(stderr, "Après dup2() :\\n");
    print_inode("fdin", fdin);
    print_inode("fdout", fdout);
    print_inode("stdin", STDIN_FILENO);
    print_inode("stdout", STDOUT_FILENO);

    exit(EXIT_SUCCESS);
}

dup2pr.c (suite et fin)
% ls -i foo bar
ls: bar: No such file or directory
1083956 foo
% ./dup2pr foo bar
Avant dup2() :
fdin : inode 1083956
fdout : inode 1083620
stdin : inode 51125508
stdout : inode 51125508
Après dup2() :
fdin : inode 1083956
fdout : inode 1083620
stdin : inode 1083956
stdout : inode 1083620
```

pds/ps - p. 48/59

## Redirections des entrées/sorties (cont'd)

```
dup2cat.c
static void
cat()
{
    unsigned char buffer[BSIZE];
    int nread;
    while((nread=read(STDIN_FILENO, buffer, BSIZE)))
        write(STDOUT_FILENO, buffer, nread);
}

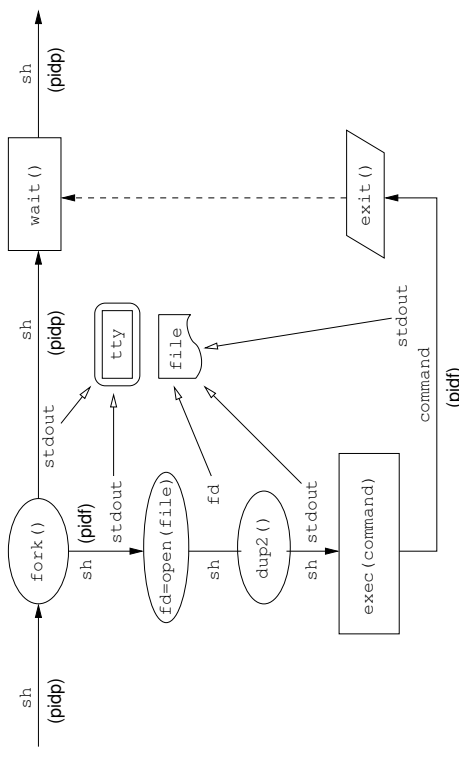
int
main(int argc, char *argv[])
{
    int fdin, fdout;
    fdin = open(argv[1], O_RDONLY);
    fdout = open(argv[2], O_WRONLY|O_CREAT|O_TRUNC, S_666);
    dup2(fdin, STDIN_FILENO);
    dup2(fdout, STDOUT_FILENO);
    close(fdin);
    close(fdout);
    cat();
    close(STDIN_FILENO);
    close(STDOUT_FILENO);
    exit(EXIT_SUCCESS);
}
```

pds/ps - p. 49/59

## Redirection : l'exemple du shell

Exécution d'une commande `command` redirigée sur un fichier `file`

```
% command > file
```



pds/ps - p. 50/59

## Éléments d'ordonnancement des processus

### Ordonnancement = virtualisation

- ↳ Multiprogrammation
  - ↳ plusieurs processus prêts
  - ↳ un seul processeur
- ↳ Virtualisation du processeur
  - ↳ chaque processeur détient le processeur tour à tour
- ↳ Ordonnancement
  - ↳ définition et mise en œuvre de ce « tour à tour »
  - ↳ choisir le processus élu
- ↳ Cœur du système d'exploitation
  - ↳ bien que tout algorithme d'ordonnancement puisse convenir... voir ASE, l'an prochain
- ↳ Ce que nous allons voir ici
  - ↳ très grandes lignes de quelques algorithmes d'ordonnancement
  - ↳ norme POSIX, système Unix
  - ↳ paramétrage par l'utilisateur

pds/ps - p. 51/59

pds/ps - p. 52/59

## Objectif d'un algorithme d'ordonnancement

- ✓ Divers et multiples !
- ✓ selon les systèmes d'exploitation
- ✓ systèmes d'exploitation spécialisés
  - ~ temps-réel, multimédia, traitement par lots, interactifs...
- ✓ systèmes d'exploitation généralistes
- ✓ Équité
  - ~ attribuer à chaque processus un temps processeur équitable
- ✓ Réactif
  - ~ répondre rapidement aux requêtes
- ✓ Débit
  - ~ nombre de traitements par unité de temps
- ✓ Performance
  - ~ faire en sorte que le processeur soit occupé en permanence
  - ~ faire en sorte que toutes les parties du système soient occupées
- ✓ Garanties
  - ~ respecter les échéances

pds/ps - p. 53/59

## Priorité des processus

- ✓ Propriété d'un processus
  - ~ niveau de priorité
  - ~ dénote l'importance relative des processus
- ✓ Numérotation des priorités
  - ~ attention, souvent les processus les plus prioritaires ont un numéro de priorité plus faible !
- ✓ Priorité ajustable
  - ~ `#include <unistd.h>`  
`int nice(int incr);`
    - ~ augmente le valeur de priorité du processus
    - ~ donc diminue sa priorité !
    - ~ courtoisie envers les autres utilisateurs
    - ~ `incr` négatif autorisé pour le superutilisateur
  - ✓ Commande `nice`
    - ~ `nice [-n increment] command [argument...]`

pds/ps - p. 55/59

## Préemptibilité / quantum

- ✓ Préemptibilité des processus
  - ~ ordonnancement préemptif
    - ~ peut interrompre l'exécution d'un processus en cours
    - ~ possibilité de réquisition du processeur
  - ~ ordonnancement non préemptif
    - ~ changement de contexte à la fin du processus, ou
    - ~ changement de contexte volontaire du processus en cours (`yield()`)
- ✓ Quantum
  - ~ unité de temps processeur attribué au processus élu
  - ~ réquisition du processeur à la fin du quantum
  - ~ influence de la durée du quantum
    - ~ petit : surcoût des changements de contexte
    - ~ grand : mauvaise réactivité

pds/ps - p. 54/59

## Politiques d'ordonnancement

- ✓ Multitudes de politiques possibles
- ✓ Trois politiques définies par POSIX
  - ~ premier arrivé, premier servi : *FIFO, first-in, first-out*
  - ~ tourniquet : *RR, round robin*
  - ~ autre : en général l'ordonnancement Unix traditionnel
- ✓ FIFO
  - ~ non préemptif
  - ~ changement de contexte quand le processus rend la main ou termine
- ✓ POSIX : un nombre fini de niveaux de priorité FIFO
  - ~ processus préempté par un processus plus prioritaire
- ✓ Tourniquet
  - ~ processeur alloué successivement à chacun des processus
  - ~ expiration du quantum : réquisition du processeur
  - ~ processus placé en queue de la file d'attente
- ✓ POSIX : un nombre fini de niveaux de priorité RR
  - ~ éléction des seuls processus de plus forte priorité

pds/ps - p. 56/59



## Politiques d'ordonnancement (cont'd)

- Politique Unix classique
- quantum, à priorité dynamique
- priorité de base (dite statique) + priorité dynamique
- principe d'extinction des priorités : évite les famines
- priorité dynamique diminue au fur et à mesure que le processus consomme du temps processeur
- Ordonnancement POSIX
- des processus gérés par les trois politiques
- si un processus associé à FIFO
- sinon si un processus associé à tourniquet
- sinon les processus associés à l'autre politique

pds/ps - p. 57/59

## Primitives d'ordonnancement (cont'd)

- Intervalles de priorité
  - #include <sched.h>
  - int sched\_get\_priority\_max(int policy);
  - int sched\_get\_priority\_min(int policy);
- Quantum
  - dans le seul cas de la politique tourniquet**
  - #include <sched.h>
  - int sched\_rr\_get\_interval(pid\_t pid, struct timespec \*interval);
  - structure** struct timespec
  - struct timespec {
  - time\_t tv\_sec; /\* Seconds. \*/
  - long int tv\_nsec; /\* Nanoseconds. \*/
  - }
- Utilisation effective
  - faible...
  - sauf FIFO / tourniquet : urgence de processus temps-réel « mou »
  - multimédia sur un système d'exploitation généraliste

pds/ps - p. 59/59

## Primitives d'ordonnancement

- Récupérer les paramètres d'ordonnancement
  - politique d'ordonnancement, une valeur parmi SCHED\_FIFO, SCHED\_RR, et SCHED\_OTHER
  - #include <sched.h>
  - int sched\_getscheduler(pid\_t pid);
  - structure** struct sched\_param
  - struct sched\_param {
  - int sched\_priority;
  - ...
- paramètre de l'ordonnancement**
- #include <sched.h>
- int sched\_getparam(pid\_t pid, struct sched\_param \*param);
- Positionner les paramètres**
- #include <sched.h>
- int sched\_setscheduler(pid\_t pid, int policy,
- const struct sched\_param \*param)

pds/ps - p. 58/59