

Latence and fraîcheur pire cas sur systèmes avioniques modulaires intégrées

Michaël Lauer, Jérôme Ermont

Université de Toulouse - IRIT - ENSEEIHT - INPT

Frédéric Boniol, Claire Pagetti
ONERA

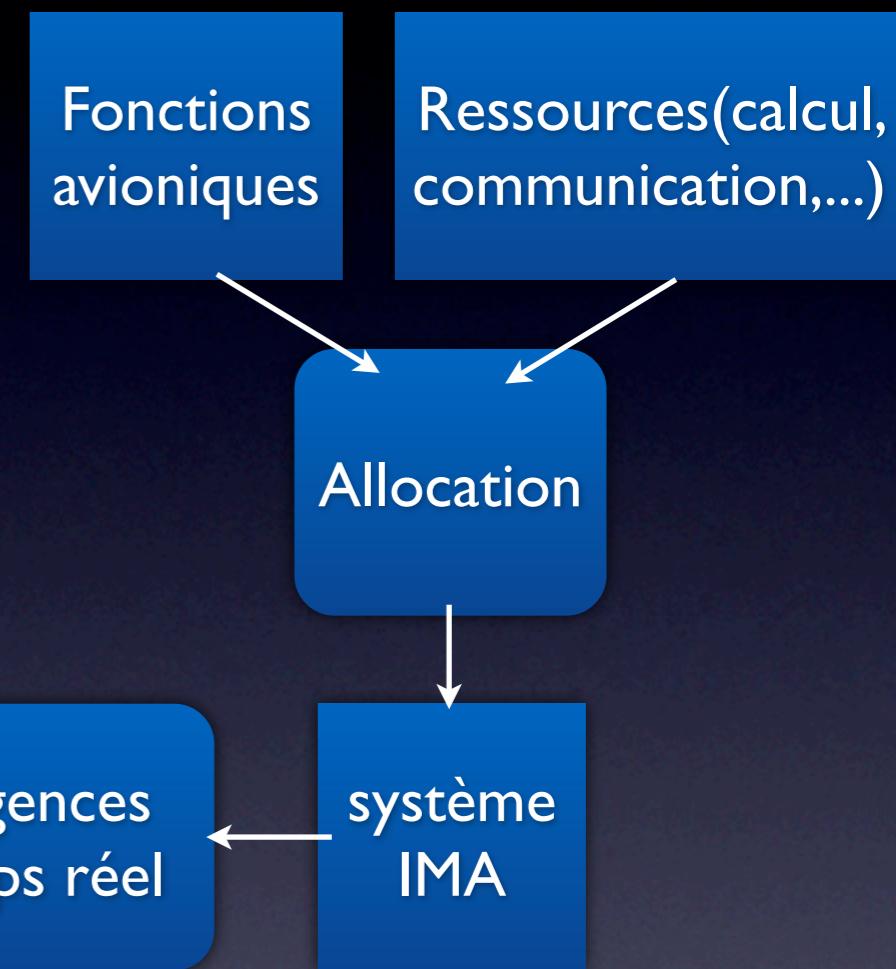
MSR 2011



Université
de Toulouse

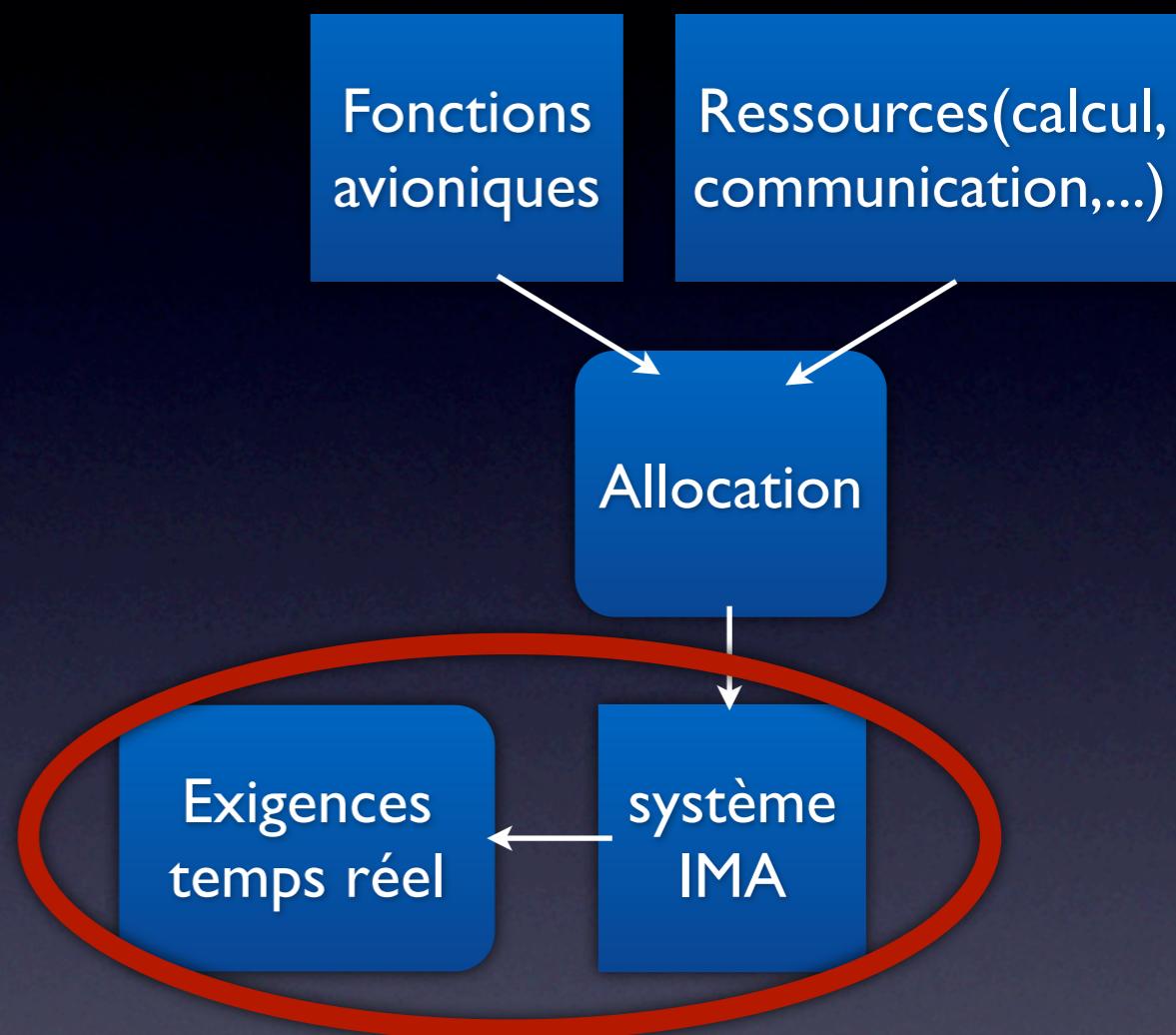
SATRIMMAP

- SAfety and Time cRltical Middleware for future Modular Avionics Platform
- Financement ANR (2008-2011)
- Airbus, CEA, IRIT, LAAS, ONERA, QoS Design



SATRIMMAP

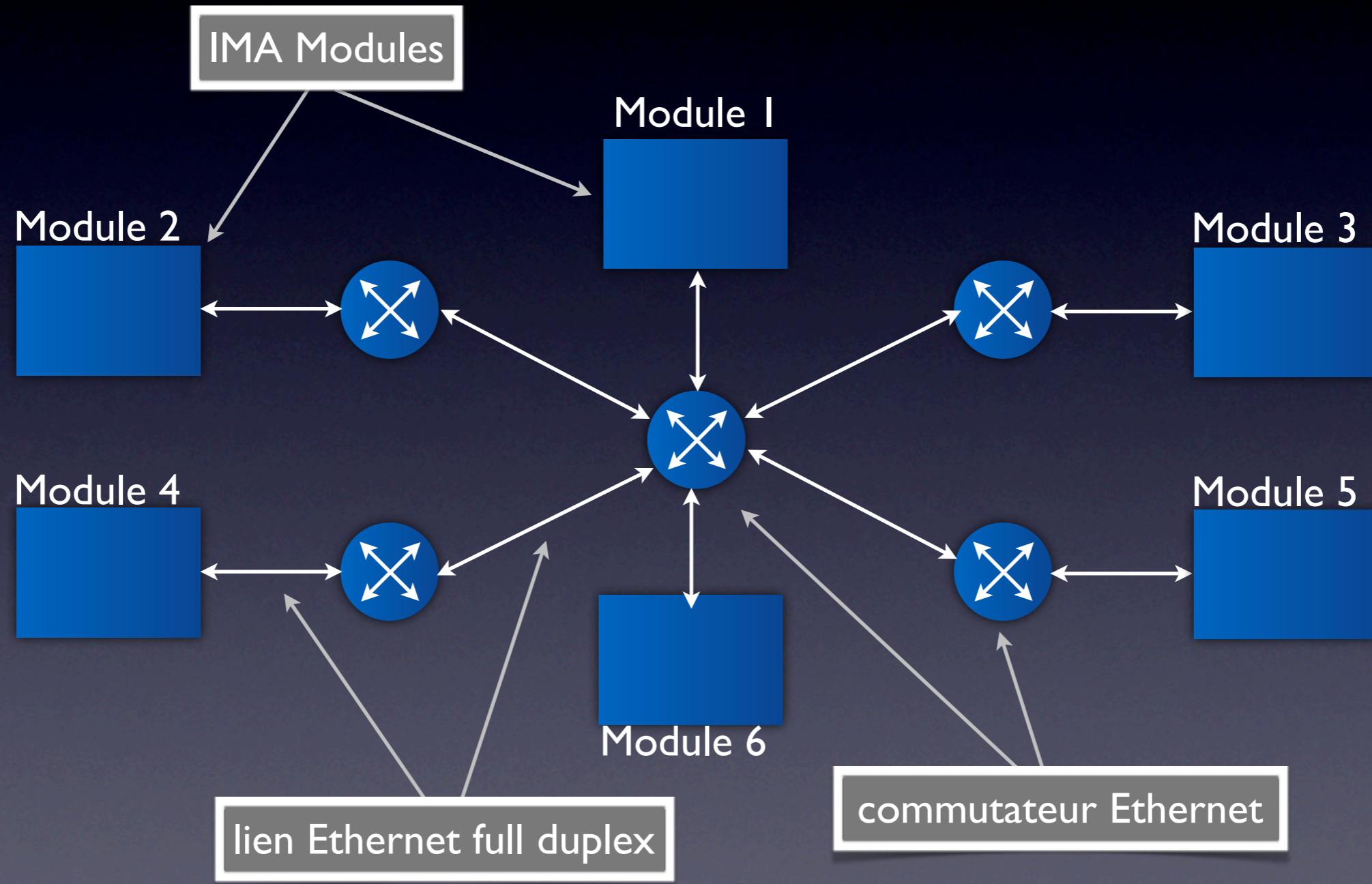
- SAfety and Time cRltical Middleware for future Modular Avionics Platform
- Financement ANR (2008-2011)
- Airbus, CEA, IRIT, LAAS, ONERA, QoS Design



Latence/fraîcheur sur systèmes IMA

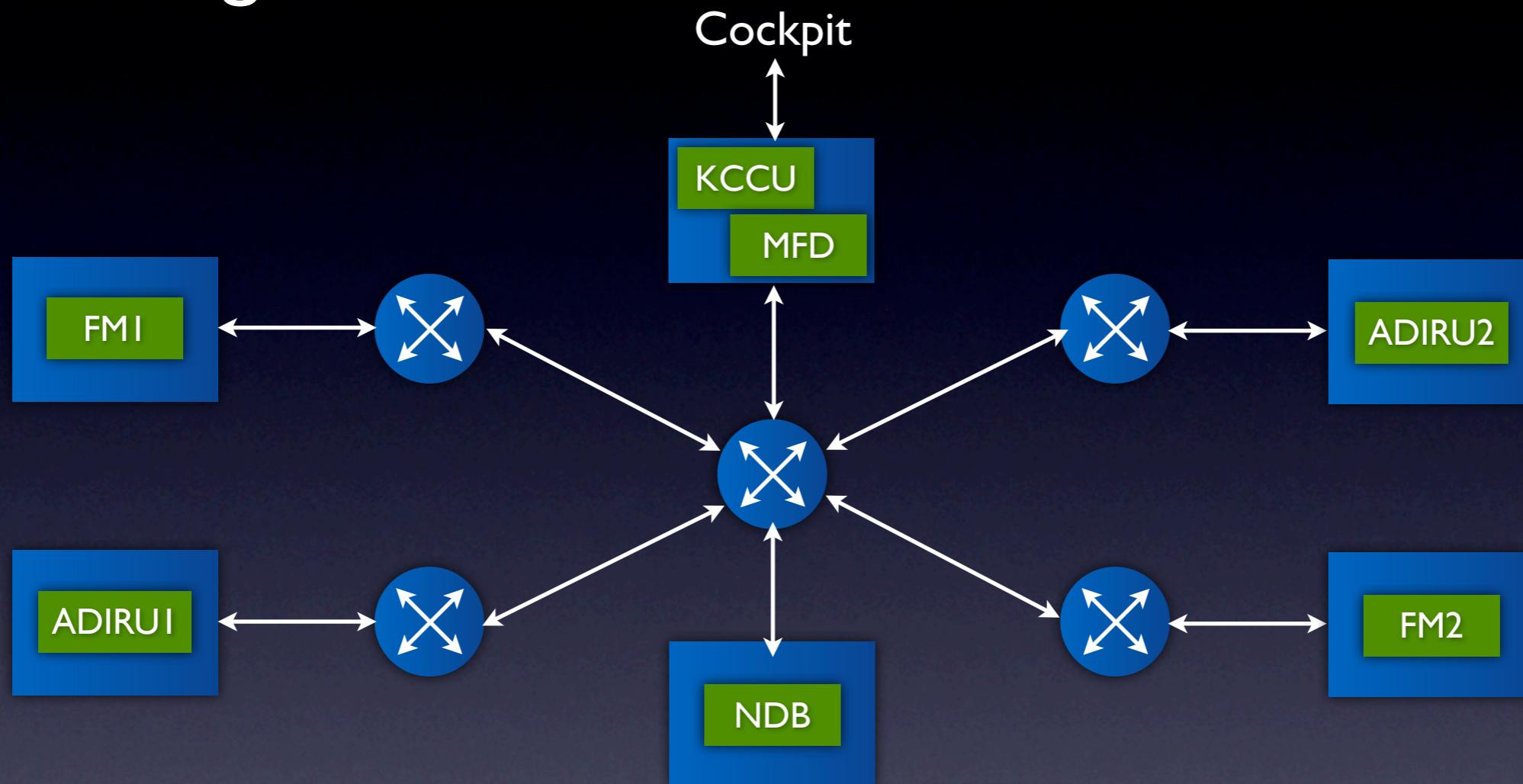
- Introduction
 - systèmes IMA
 - exigences temps réel
- Vérification des exigences
- Expérimentations
- Conclusion et perspectives

Systèmes IMA : matériel



Systèmes IMA : calcul

Système de gestion de vol



Partitions :
(Arinc 653)

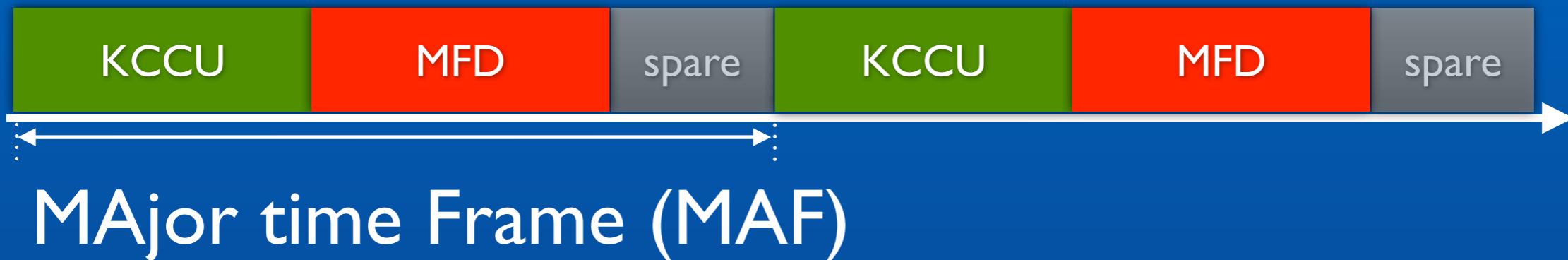
KCCU	Keyboard and Cursor Control Unit
MFD	MultiFunctional Display
FM	Flight Manager
ADIRU	Air Data Inertial Reference Unit
NDB	Navigation DataBase

Systèmes IMA : calcul

Système de gestion de vol

Cockpit

Ordonnancement statique des partitions:

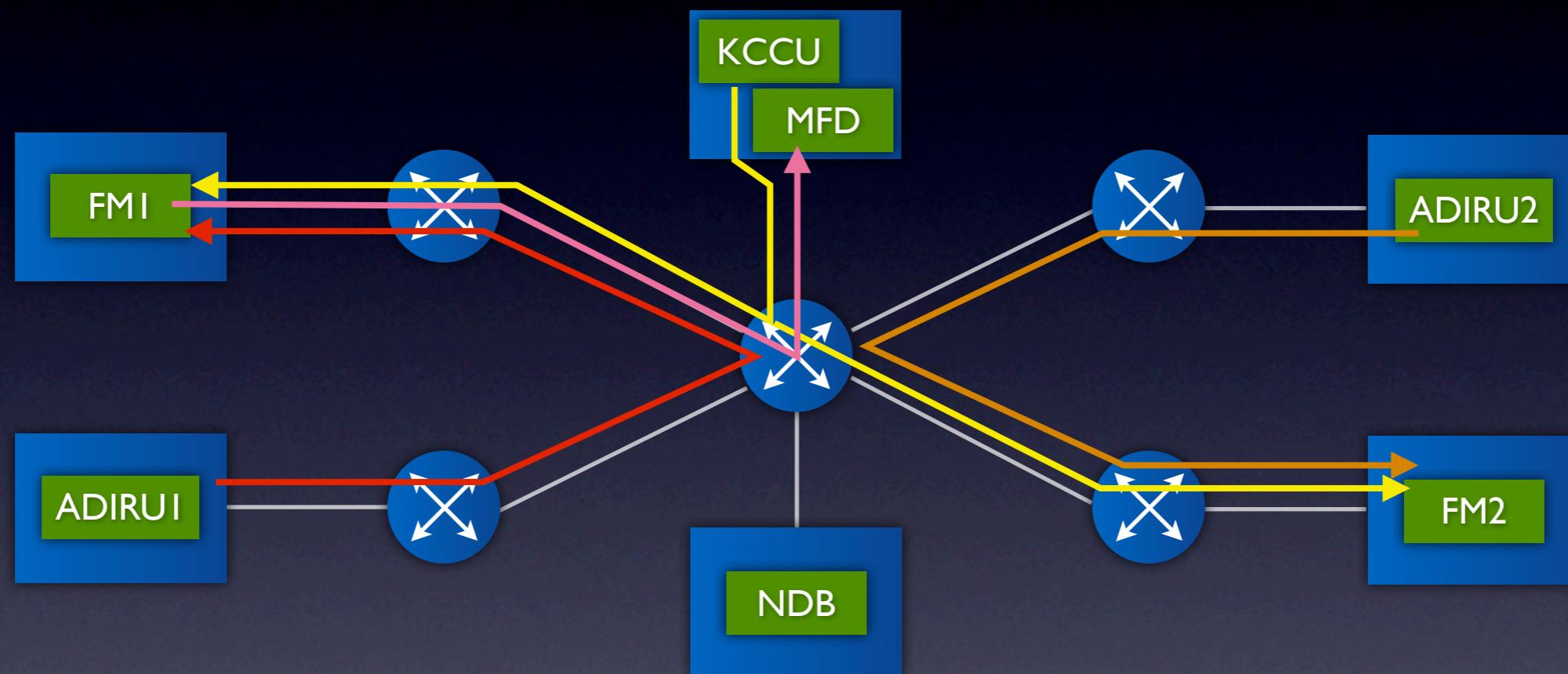


Module I

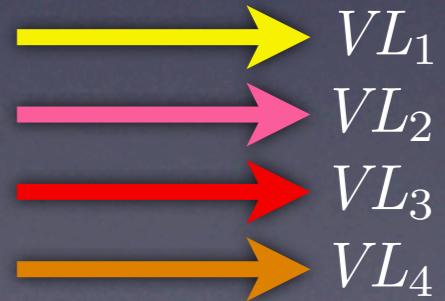
Partitions :	MFD	MultiFunctional Display
(Arinc 653)	FM	Flight Manager
	ADIRU	Air Data Inertial Reference Unit
	NDB	Navigation DataBase

Systèmes IMA : communication

Système de gestion de vol



Virtual Links :
(Arinc 664/AFDX)

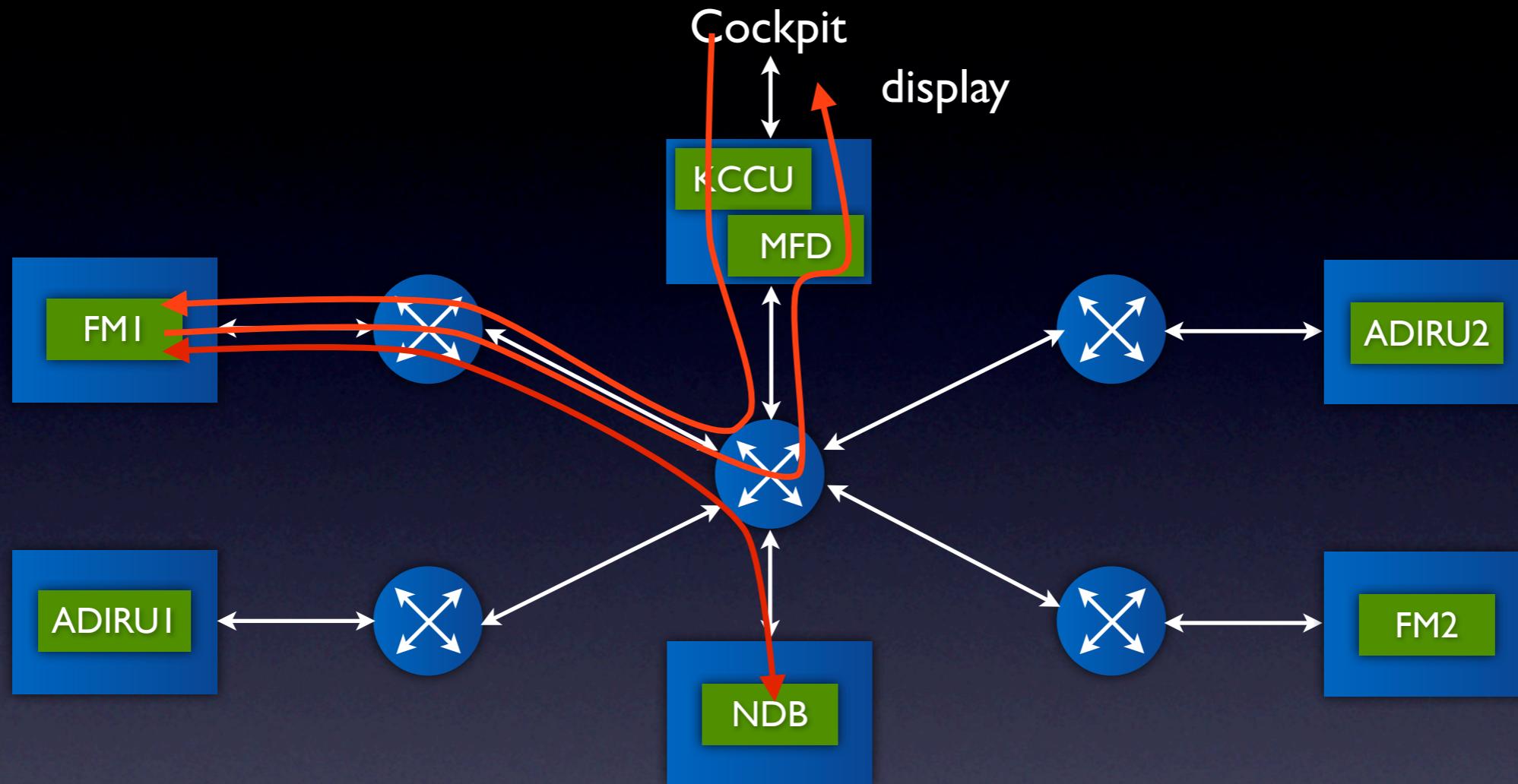


Latence/fraîcheur sur systèmes IMA

- Introduction
 - systèmes IMA
 - exigences temps réel
- Vérification des exigences
- Expérimentations
- Conclusion et perspectives

Latence
Fraîcheur

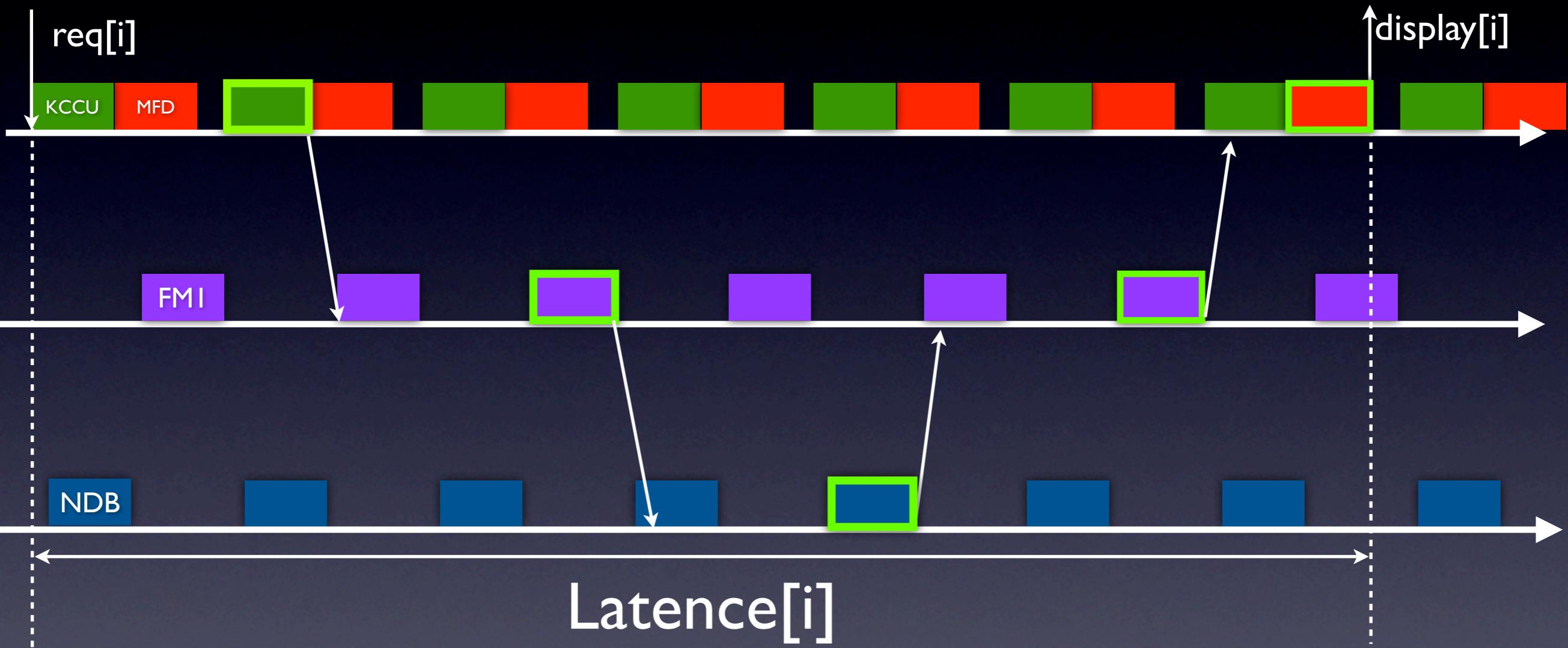
Exigence de latence



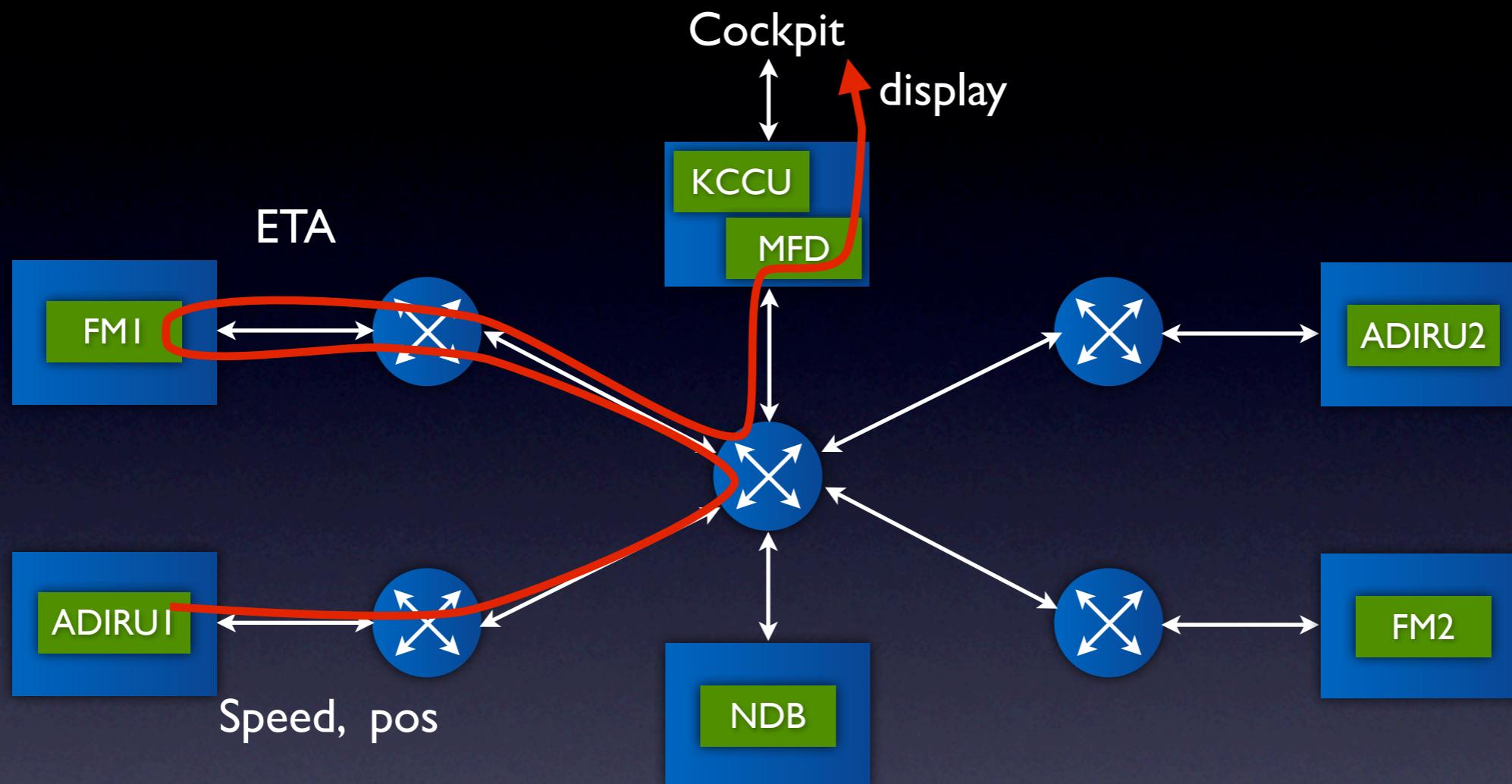
Chaîne fonctionnelle:

$pilot \rightarrow KCCU \rightarrow FM1 \rightarrow ND \overbrace{FM1 \rightarrow MFD}^{\text{latency} \leq 700ms} \rightarrow pilot$

Exigence de latence



Exigence de fraîcheur

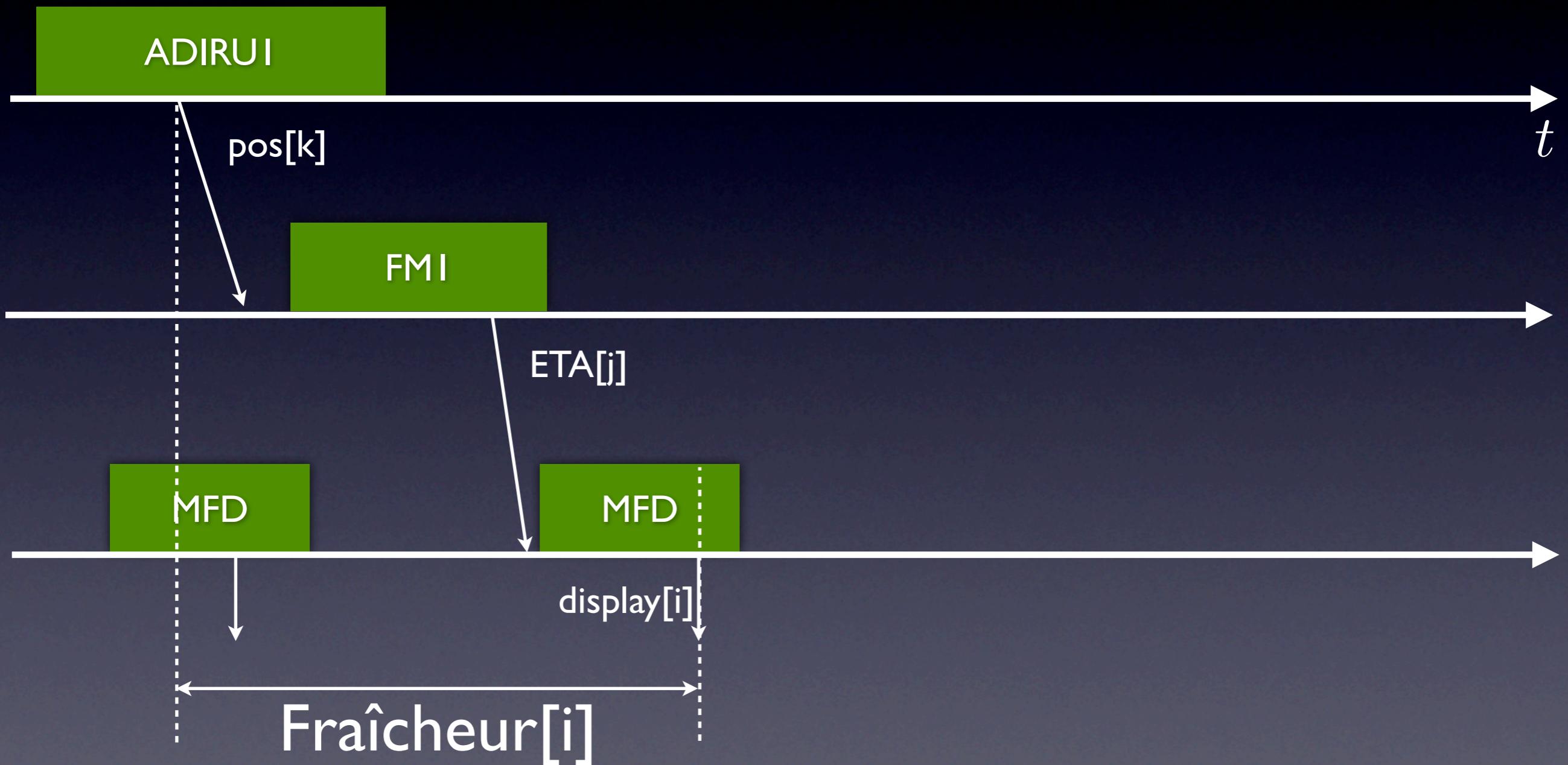


Chaîne fonctionnelle :

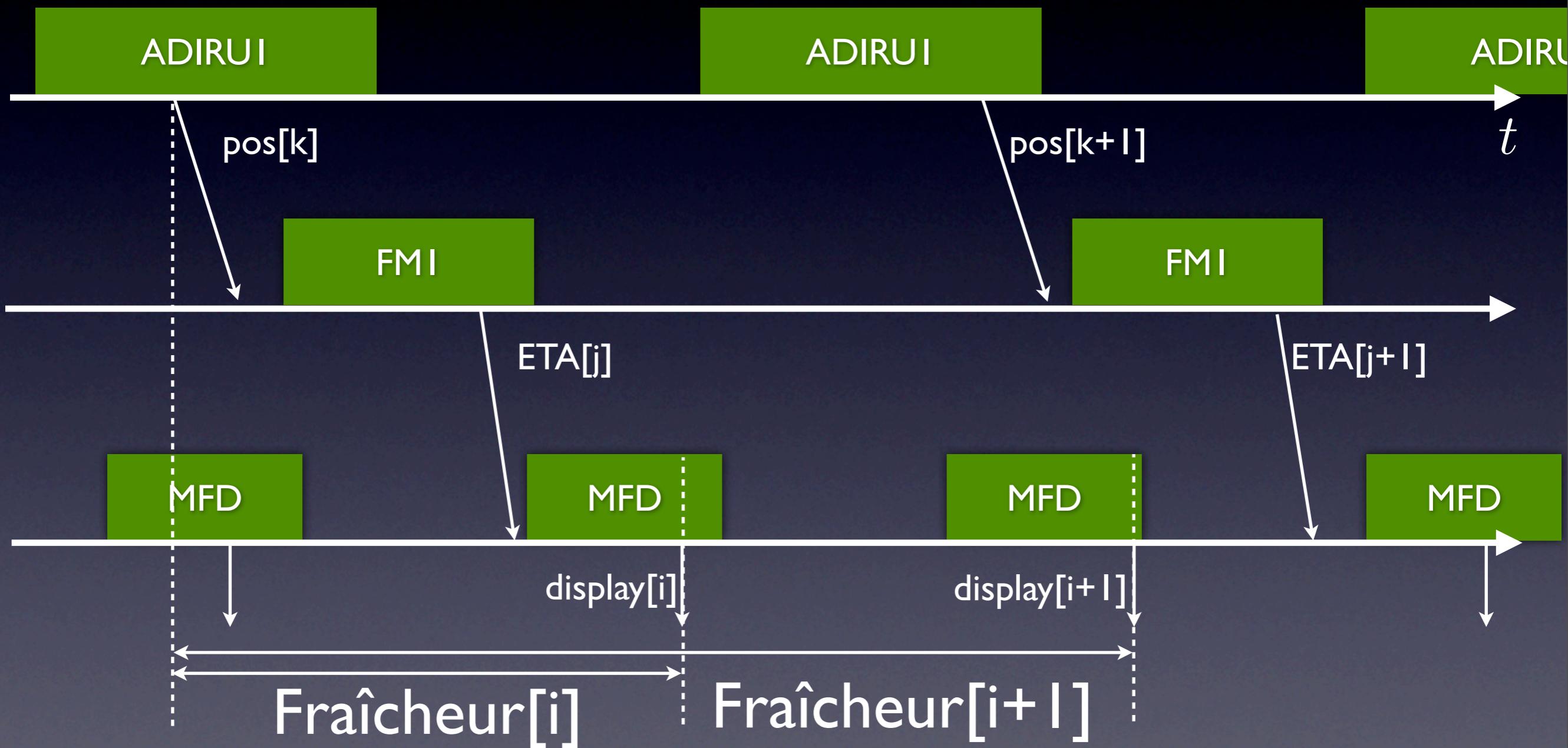
$\underbrace{ADIRU1 \rightarrow FM1 \rightarrow MFD \rightarrow pilot}_{freshness \leq 500ms}$

ETA: Estimated Time of Arrival

Exigence de fraîcheur



Exigence de fraîcheur



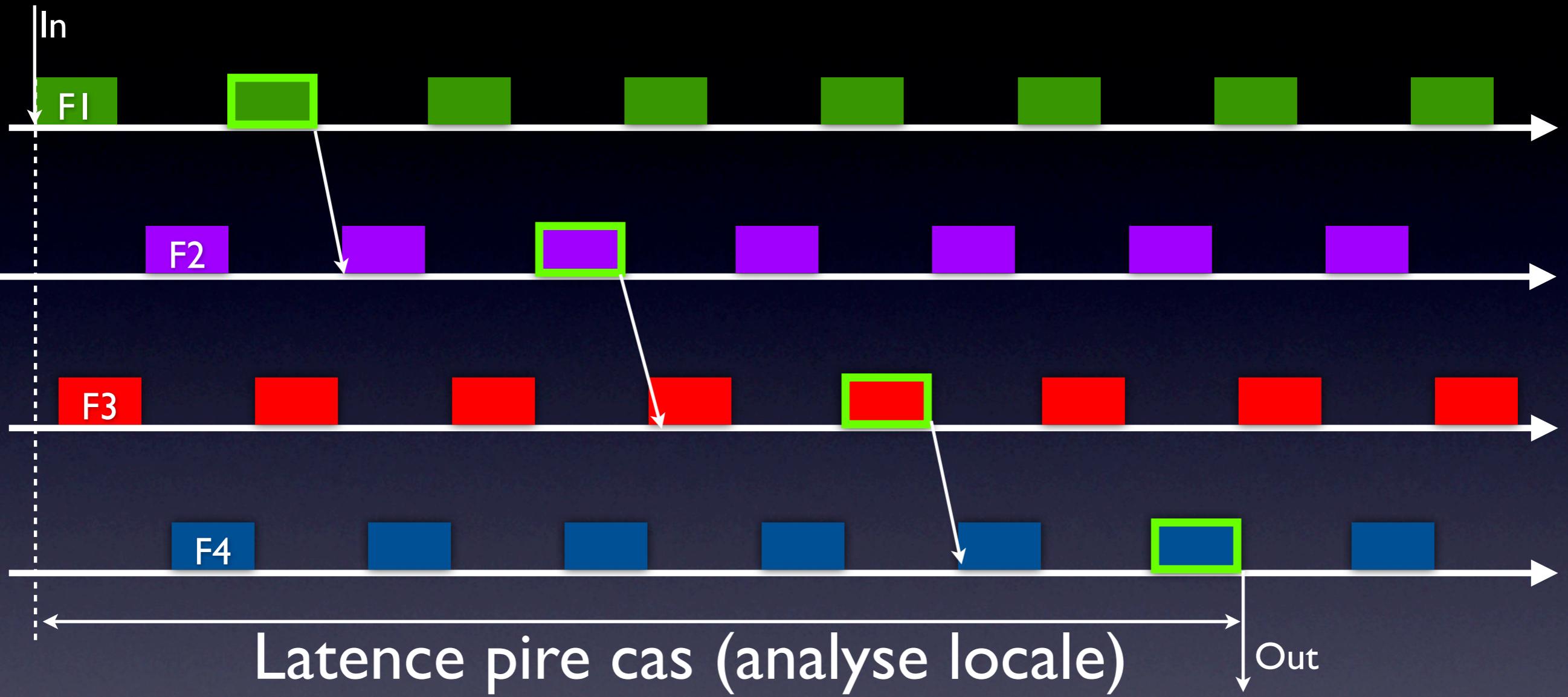
Latence/fraîcheur sur systèmes IMA

- Introduction
- Vérification des exigences
- Formalisation : *tagged signal model*
- Vérification : programmation linéaire
- Expérimentation
- Conclusion et perspectives

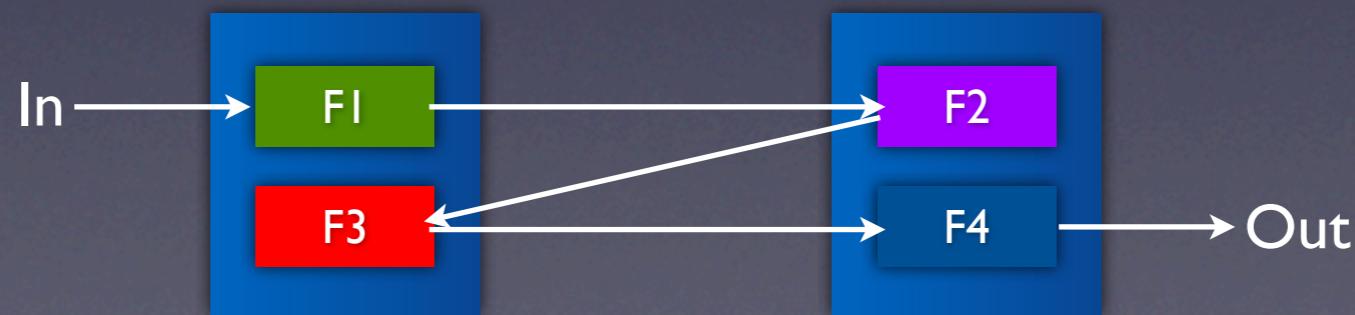
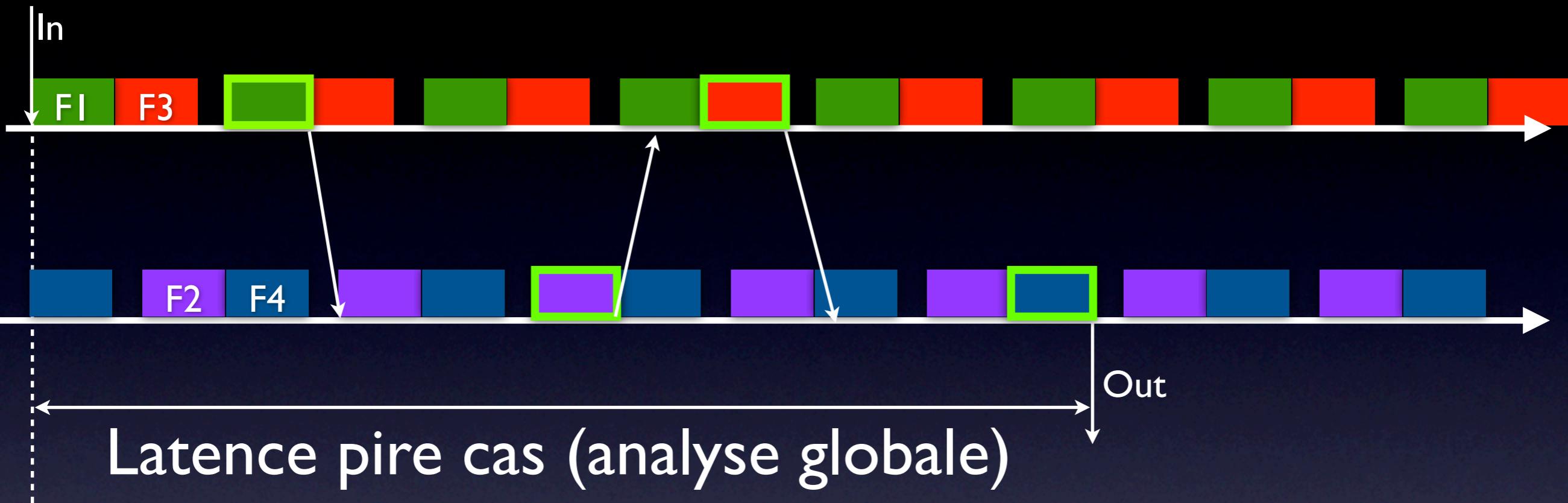
Etat de l'art

- Network calculus (J.Y. LeBoudec), approche par trajectoire (S. Martin) : latence pire cas dans les réseaux
- Automates temporisés + model-checking (F. Carcenac) : passage à l'échelle KO
- Real-time Calculus (L.Thiele) : passage à l'échelle OK, uniquement latence, analyse locale des composants => pessimisme

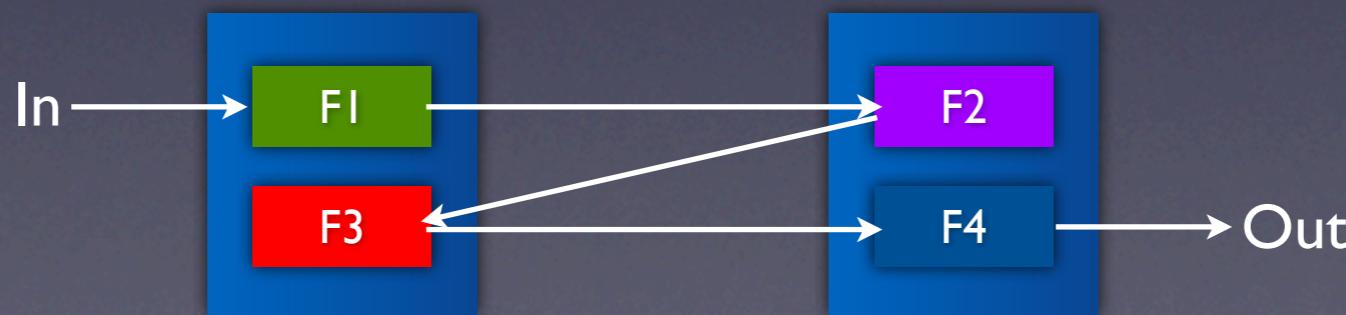
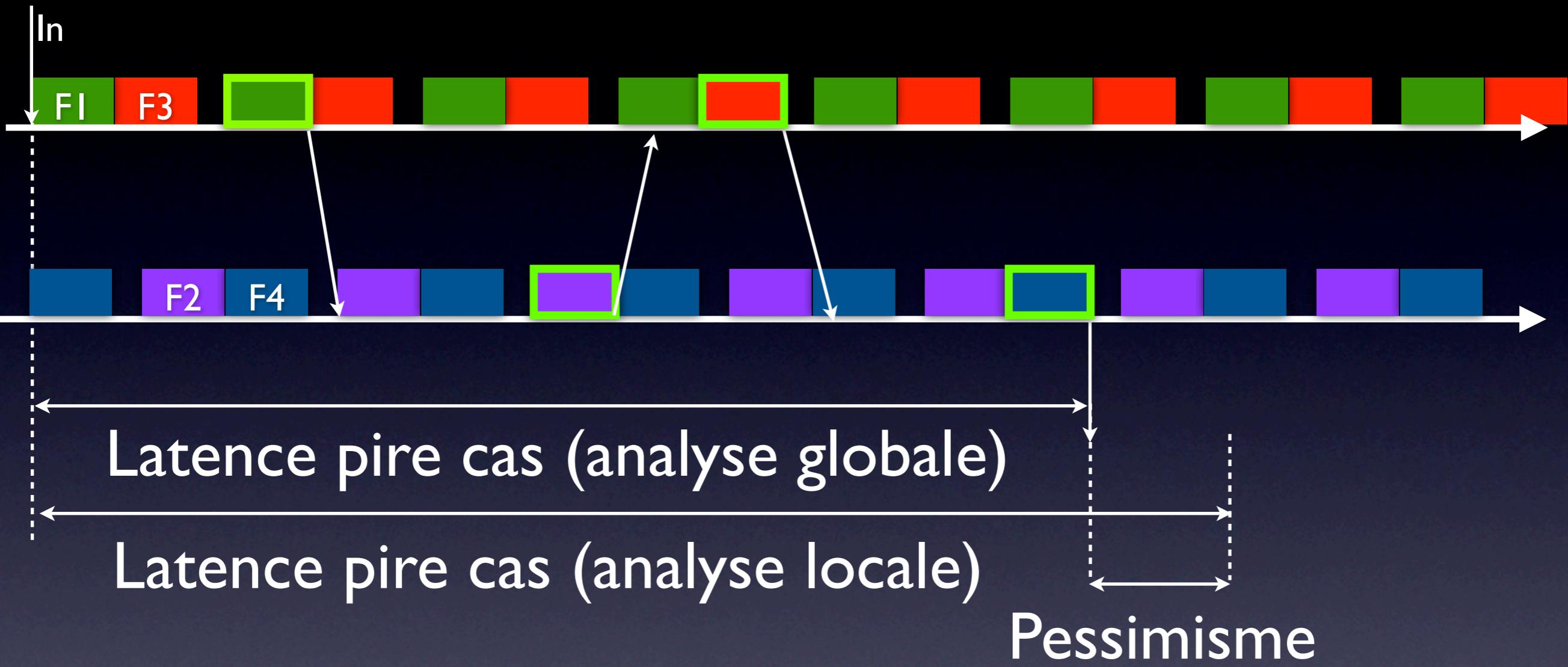
Analyse pire cas : locale vs globale



Analyse pire cas : locale vs globale



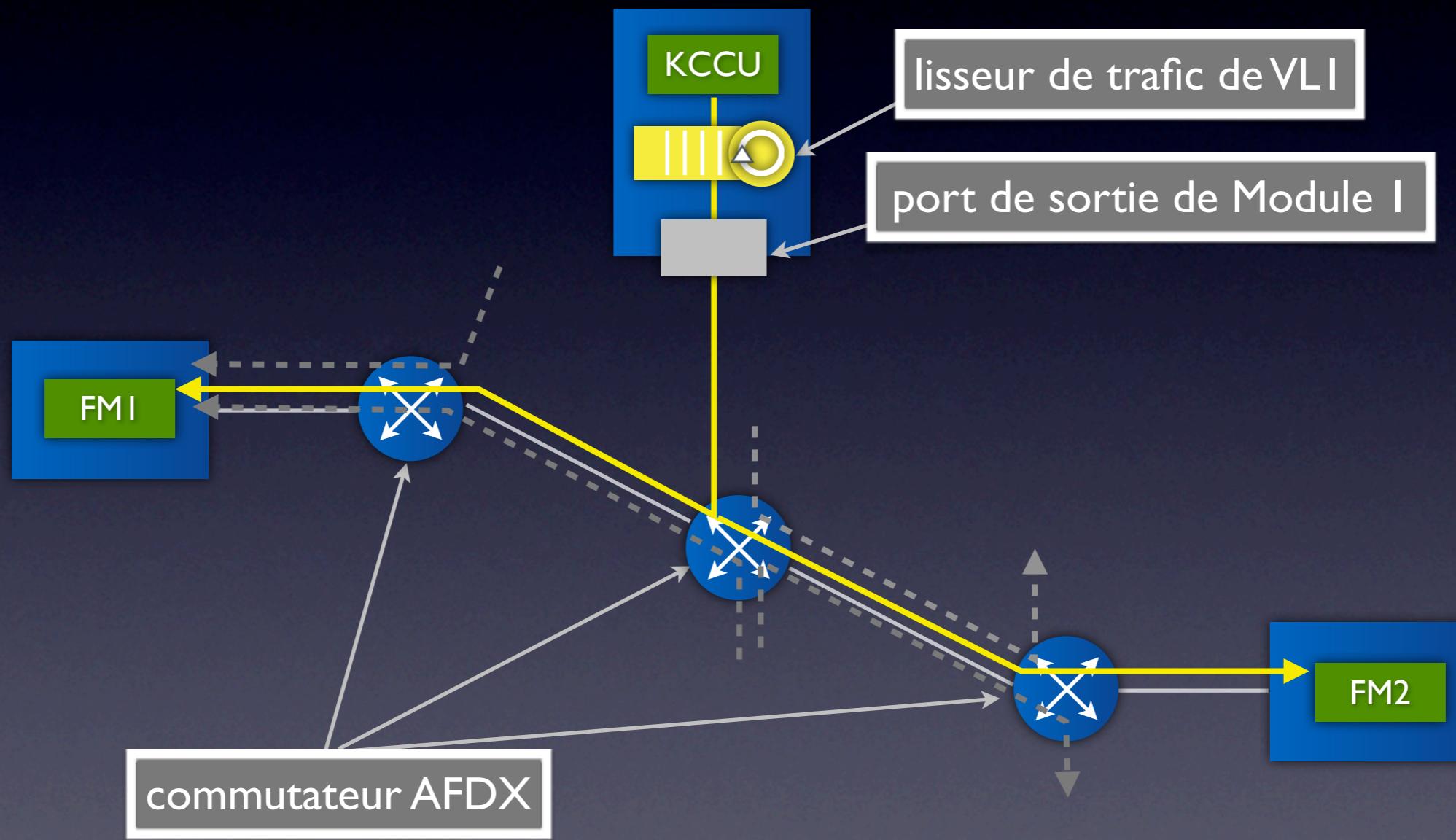
Analyse pire cas : locale vs globale



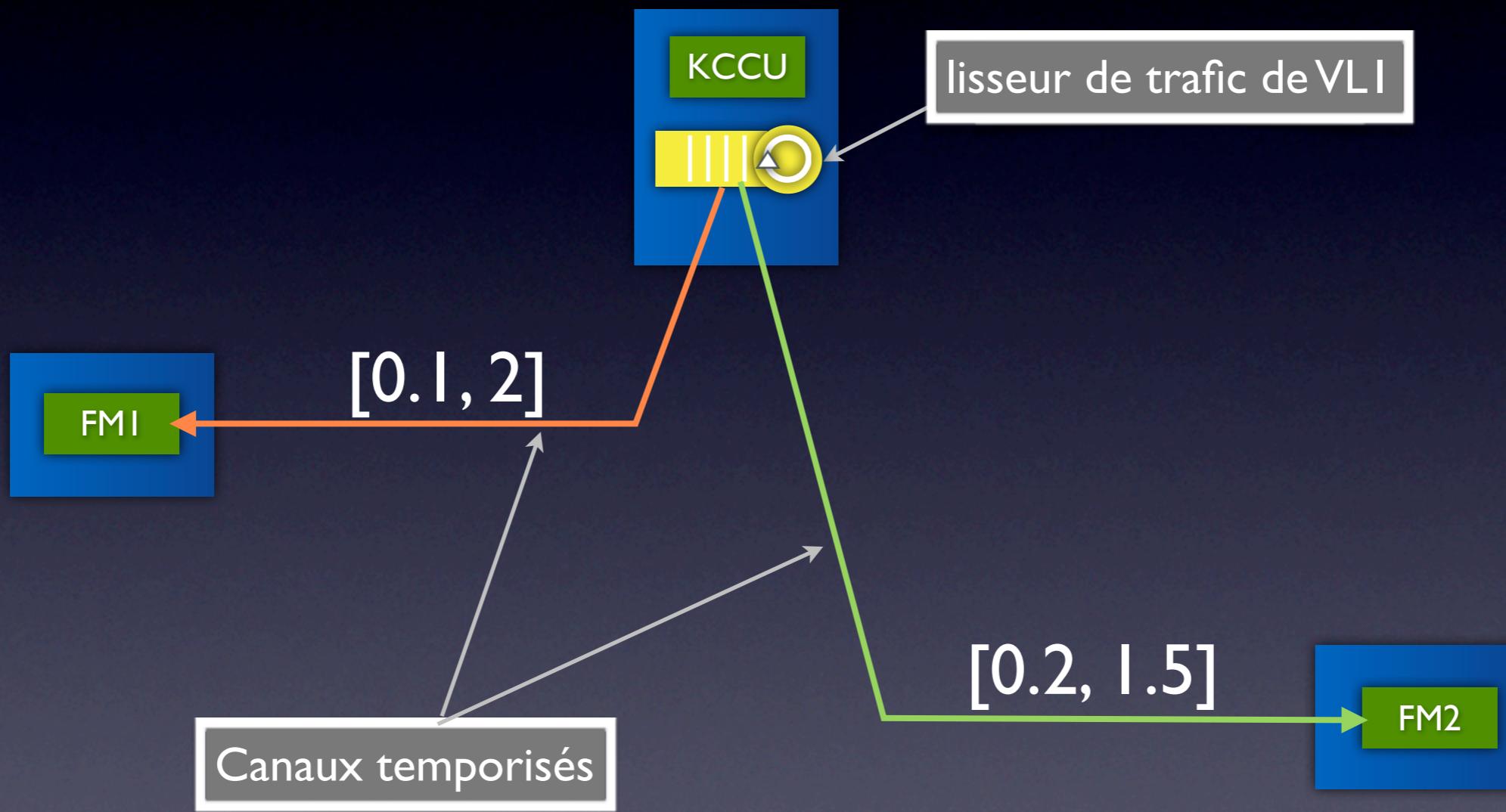
Méthode

1. Abstraction du réseau avec des *canaux temporisés* (approche par trajectoire)
2. Formalisation avec le *tagged signal model* [Lee & Sangiovanni-Vincentelli 96]: comportement temporelle + dépendances entre événements
3. Vérification : solution optimale d'un programme linéaire

Abstraction du réseau



Abstraction du réseau



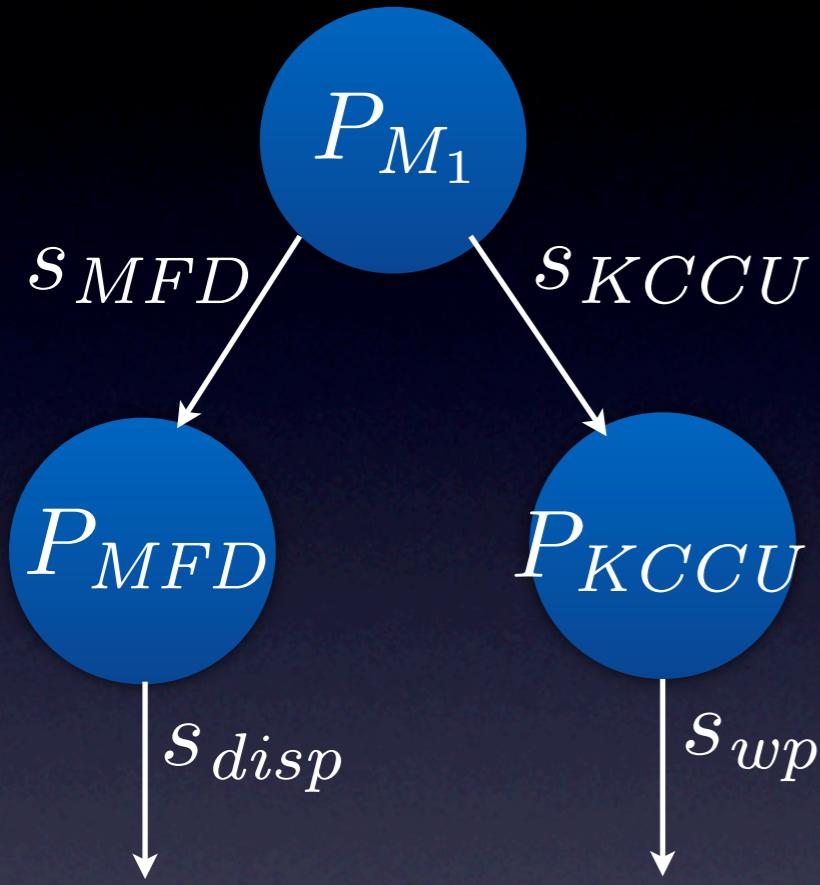
Bornes : approche par trajectoire

Méthode

1. Abstraction du réseau avec des *canaux temporisés* (approche par trajectoire)
2. Formalisation avec le *tagged signal model* [Lee & Sangiovanni-Vincentelli 96]: comportement temporelle + dépendances entre événements
3. Vérification : solution optimale d'un programme linéaire

Tagged signal model

processus : ensemble des comportements possibles



$$P_{M_1} = \{(s_{MFD}, s_{disp}, s_{KU}, s_{wp}) \in S^4 | \forall n \in \mathbb{N}$$

$$t_n^{KCCU} = n \cdot T_{KCCU}$$

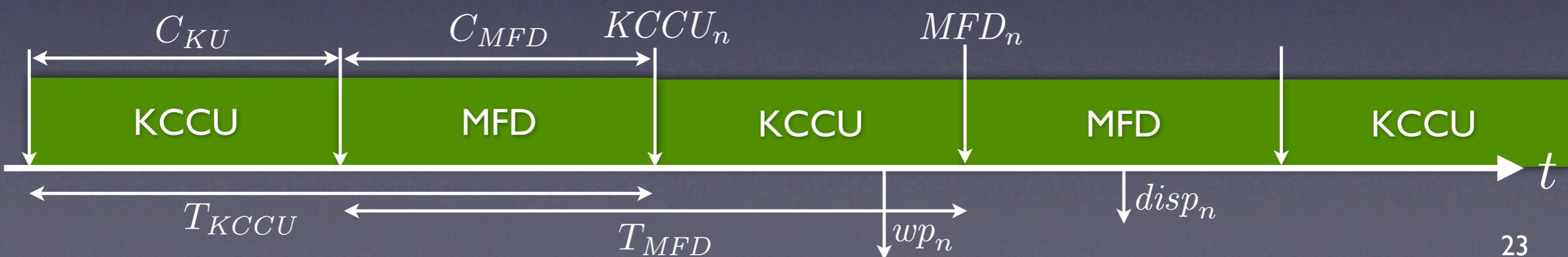
$$t_n^{MFD} = C_{KU} + n \cdot T_{MFD}\}$$

$$P_{MFD} = \{(s_{MFD}, s_{disp}, s_{KU}, s_{wp}) \in S^4 | \forall n \in \mathbb{N}$$

$$t_n^{MFD} \leq t_n^{disp} \leq t_n^{MFD} + C_{MFD}\}$$

$$P_{KCCU} = \{(s_{MFD}, s_{disp}, s_{KU}, s_{wp}) \in S^4 | \forall n \in \mathbb{N}$$

$$t_n^{KCCU} \leq t_n^{wp} \leq t_n^{KCCU} + C_{KCCU}\}$$



Formalisation du système

- Composants du système : intersection des processus

$$P_{M_1} \cap P_{MFD_1} \cap P_{KU_1}$$

- Conjonction de contraintes



Programmation linéaire

Méthode

1. Abstraction du réseau avec des *canaux temporisés* (approche par trajectoire)
2. Formalisation avec le *tagged signal model* [Lee & Sangiovanni-Vincentelli 96]: comportement temporelle + dépendances entre événements
3. Vérification : solution optimale d'un programme linéaire

Vérification

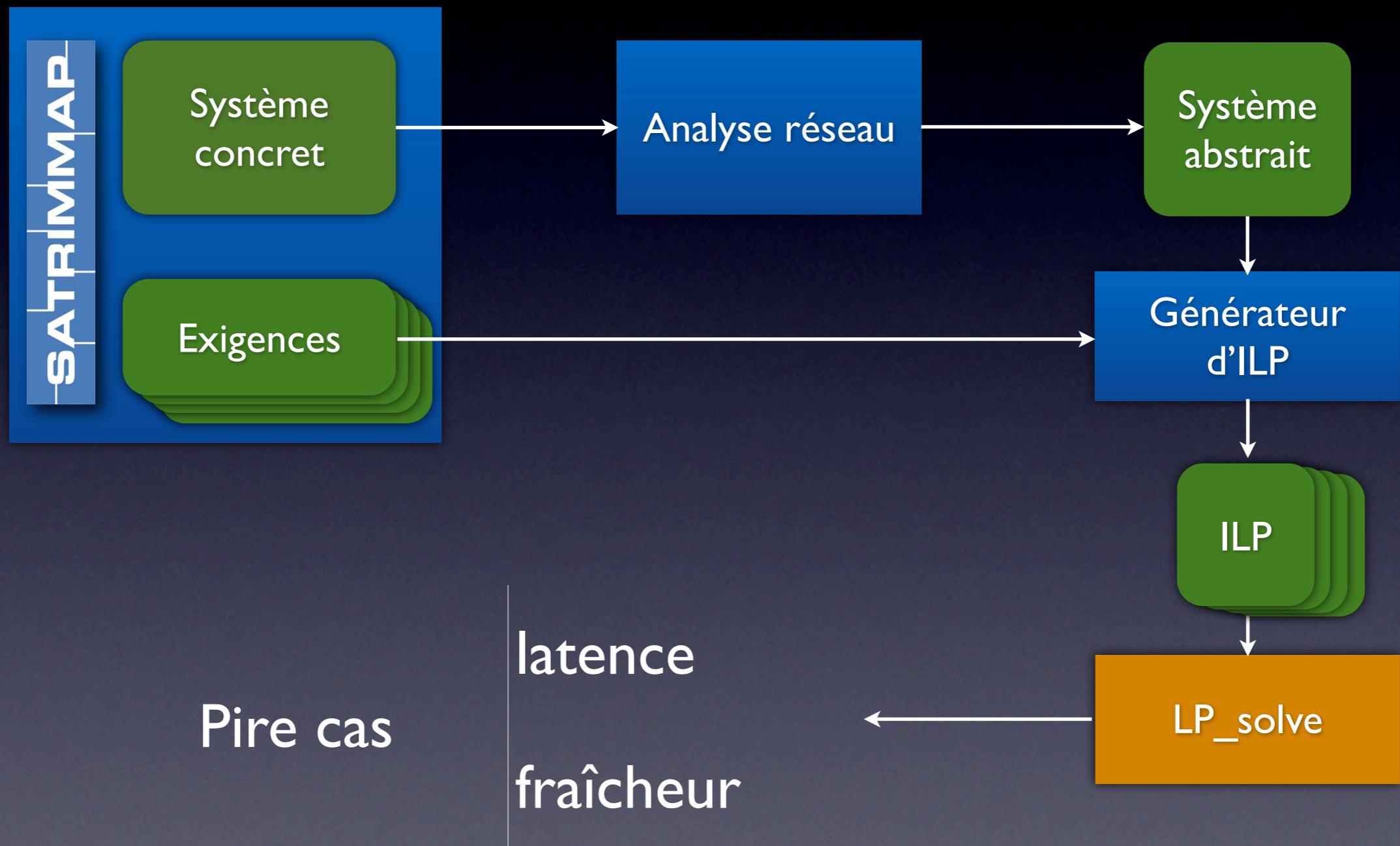
- Comportements du système : ensemble de contraintes
 - => Programmation linéaire (ILP)
- Propriété : fonction objectif

e.g. pire cas de fraîcheur :

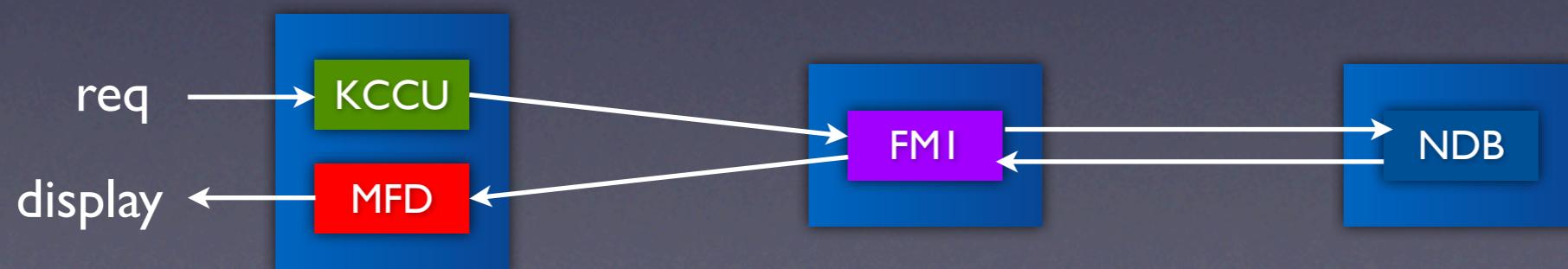
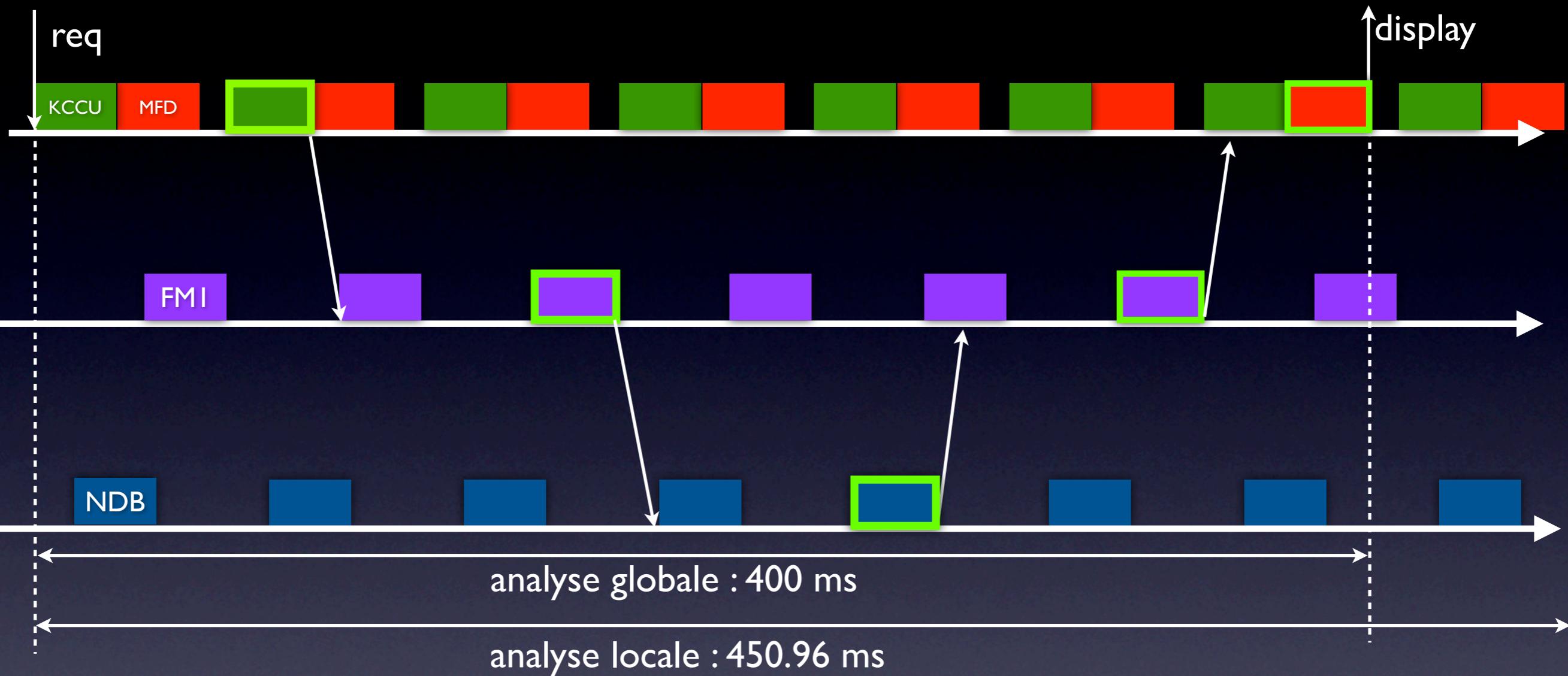
$ADIRU1 \rightarrow FM1 \rightarrow MFD \rightarrow pilot$
 $pos_k \rightarrow ETA_j \rightarrow disp_i$

$$\max : t_i^{disp} - t_k^{pos}$$

Outilage



Pire cas de latence

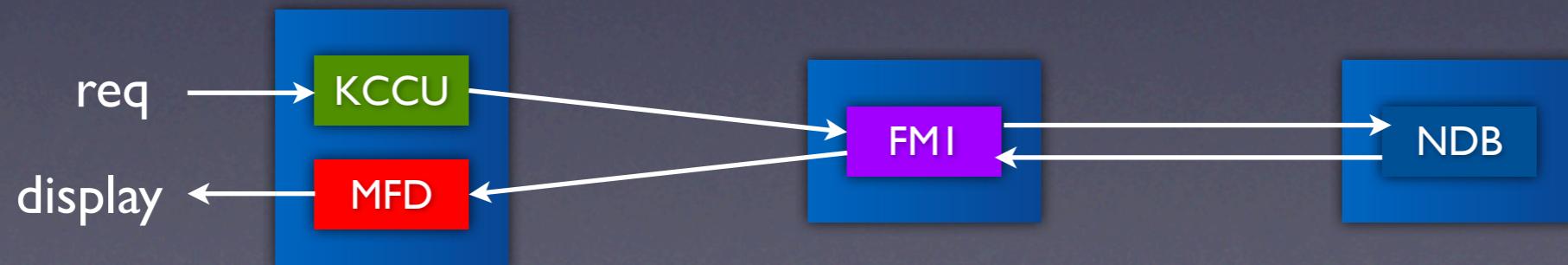
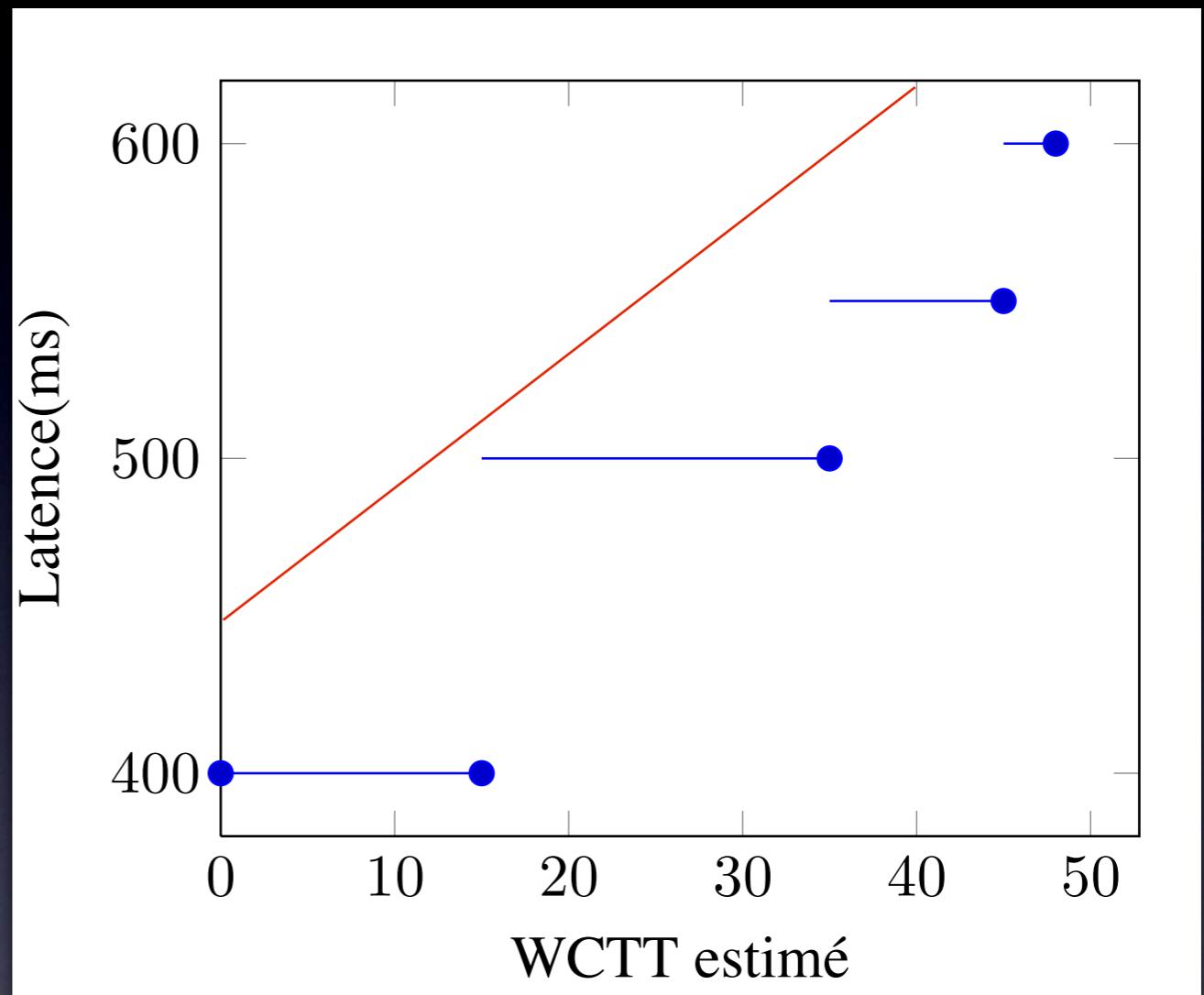


Latence/fraîcheur sur systèmes IMA

- Introduction
- Vérification des exigences
- Expérimentation
- Conclusion et perspectives

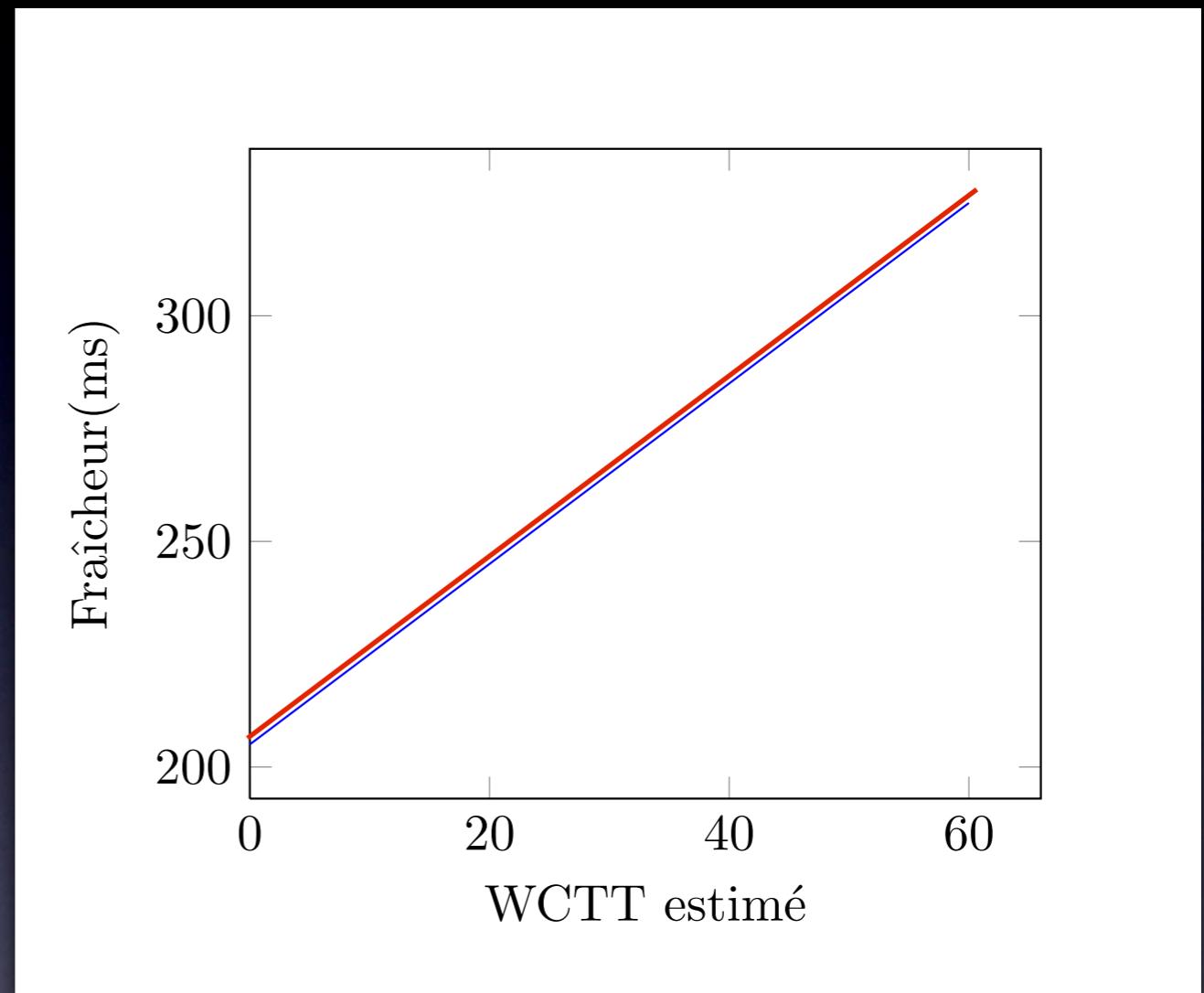
Expérimentations

locale : ———
globale : ———



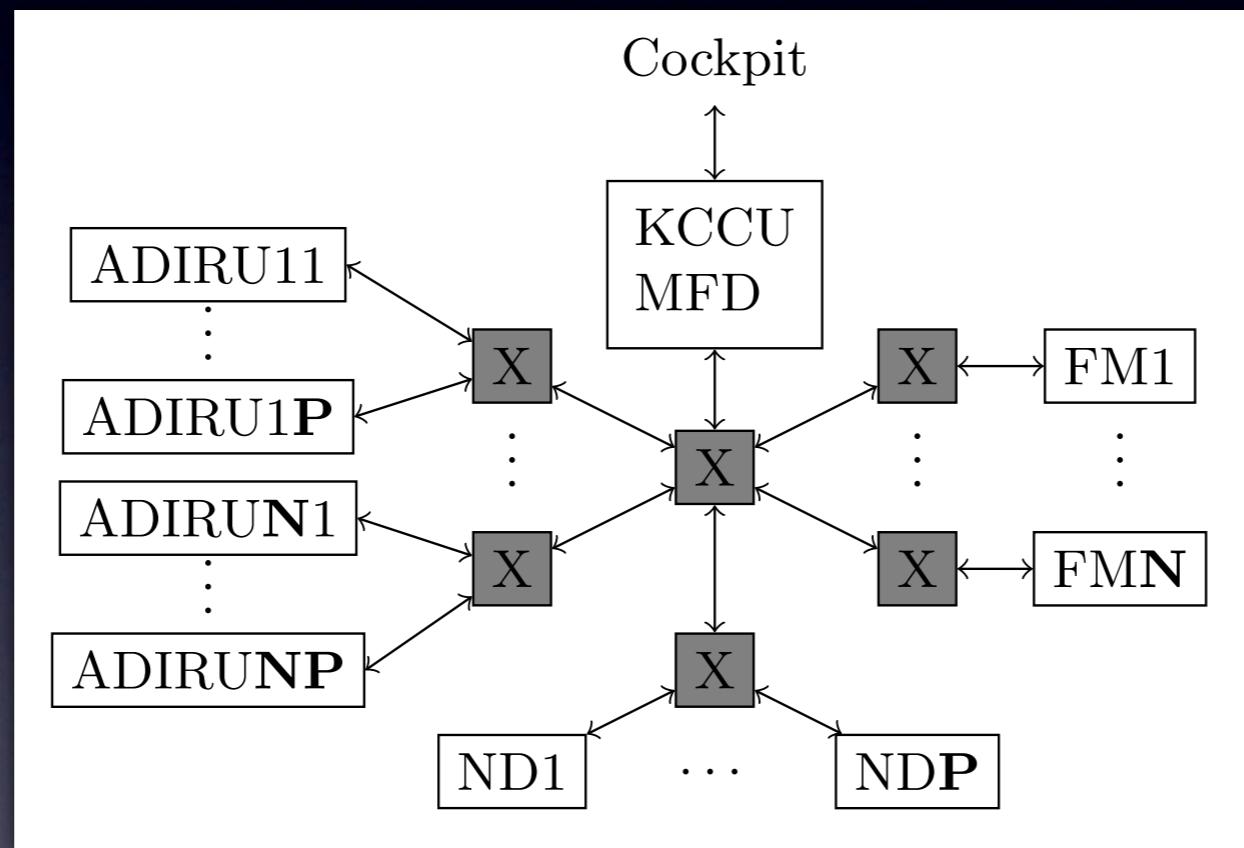
Expérimentations

locale : —
globale : —



Expérimentations

Etude de cas paramétrée

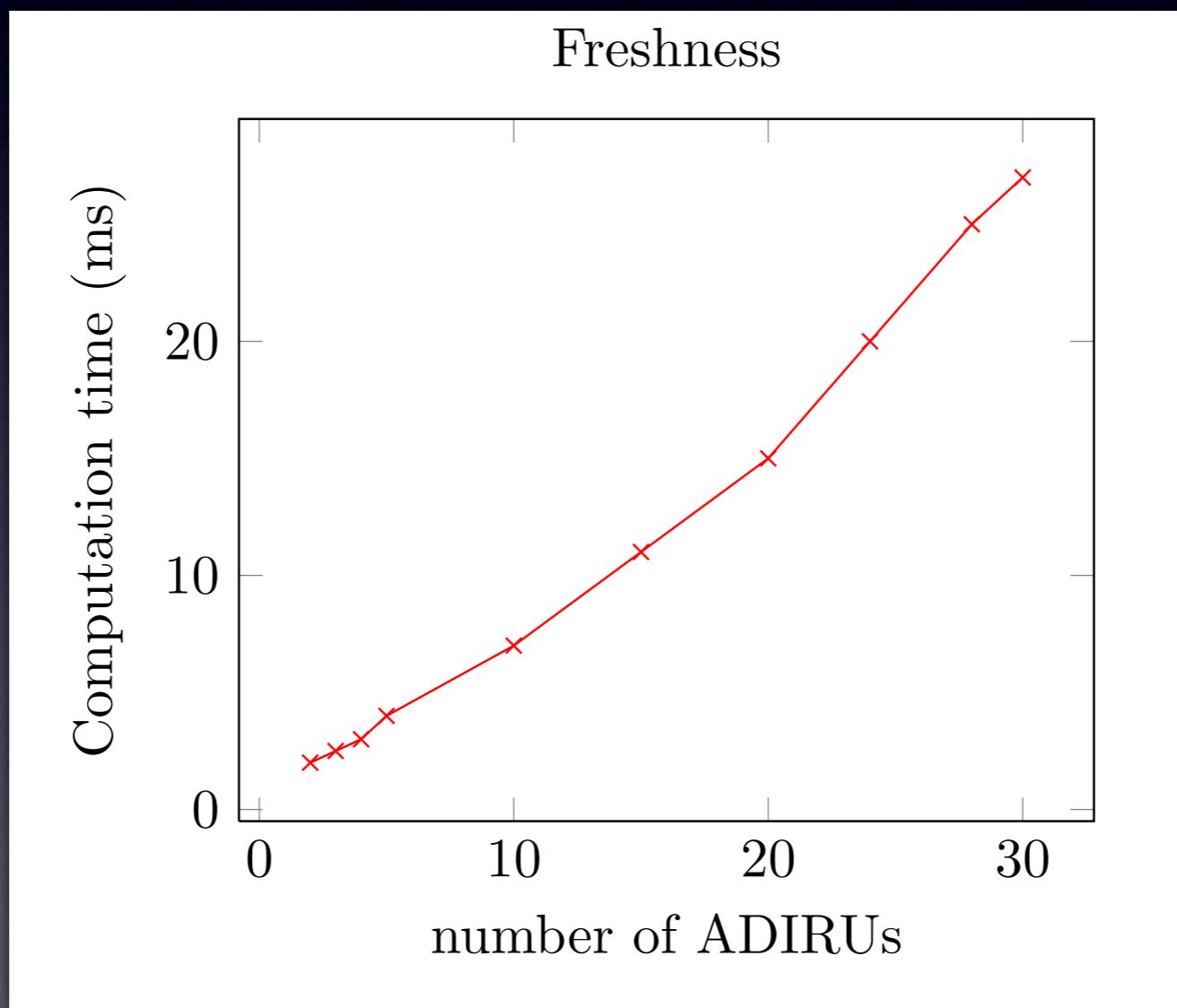


solveur : LP_solve

processeur : 2.53 GHz Intel Core 2 Duo

Expérimentations

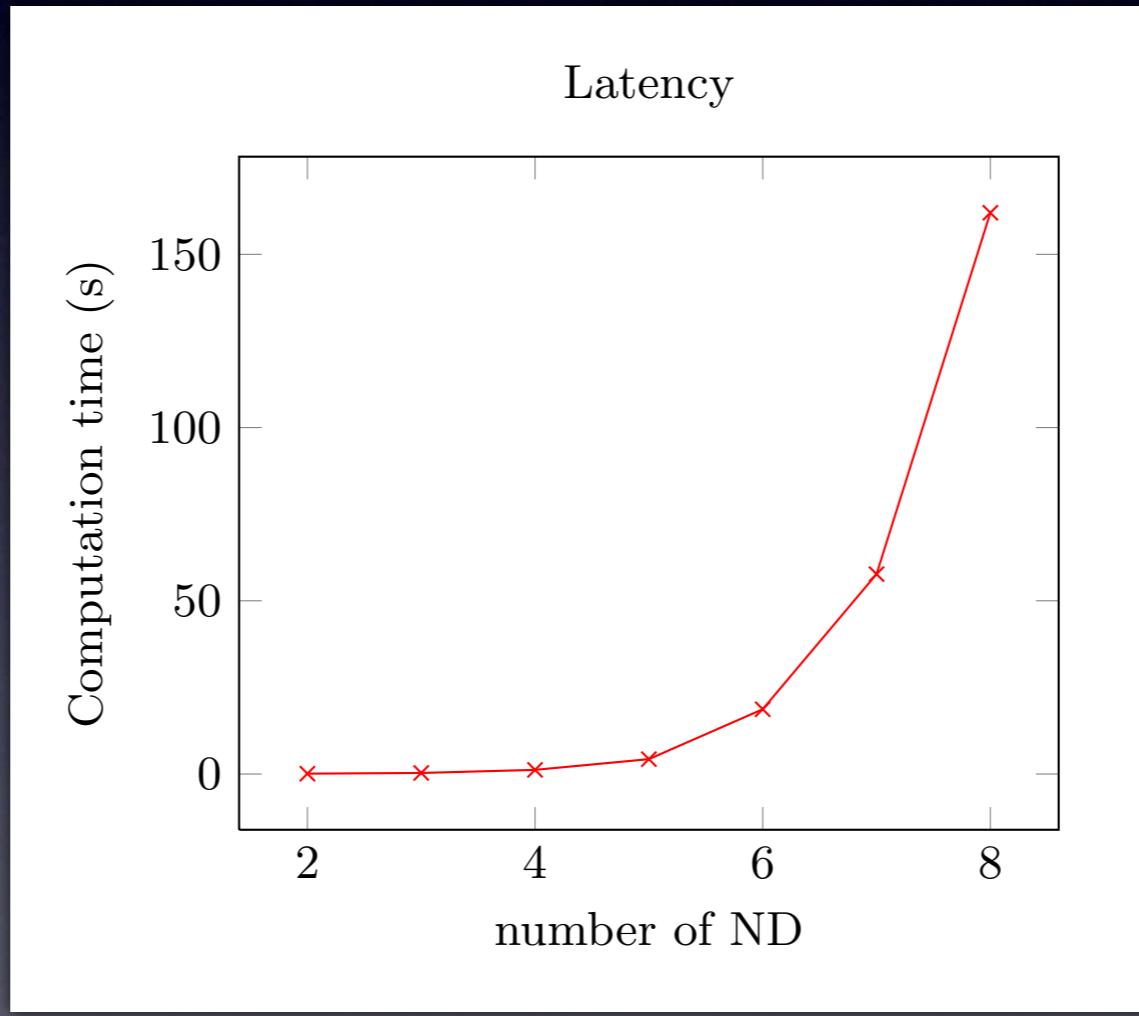
$ADIRU1P \rightarrow \dots \rightarrow ADIRU11 \rightarrow FM1 \rightarrow MFD \rightarrow pilot$



Expérimentations

pilot → *KCCU* → *FM1* →

ND0 → ... → *NDP* → ... → *ND0* → *FM1* → *MFD* → *pilot*



Conclusion

- Formalisation de systèmes IMA avec le TSM
- Comportement temporel + dépendances entre événements
- Vérification d'exigences temps réel de bout-en-bout (latence, fraîcheur)
- Passage à l'échelle OK (par rapport au contexte industriel)

Perspectives

- Extension à d'autres exigences (meilleur cas, cohérence entre données,...)
- Lien avec les méthodes de conceptions (optimisation de système)
- Généralisation

Merci!

Questions ?

MSR 2011

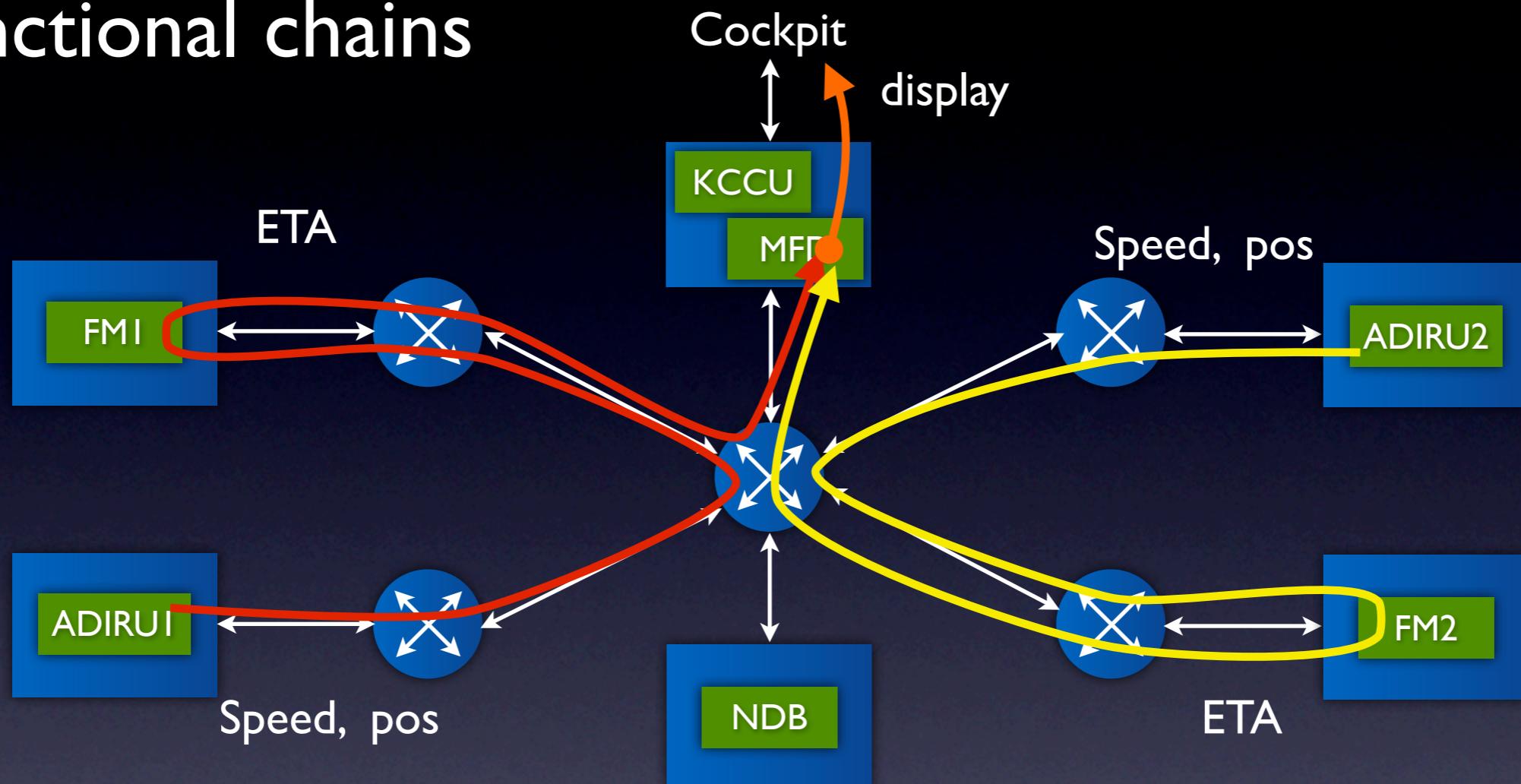
SATRIMMAP



Université
de Toulouse

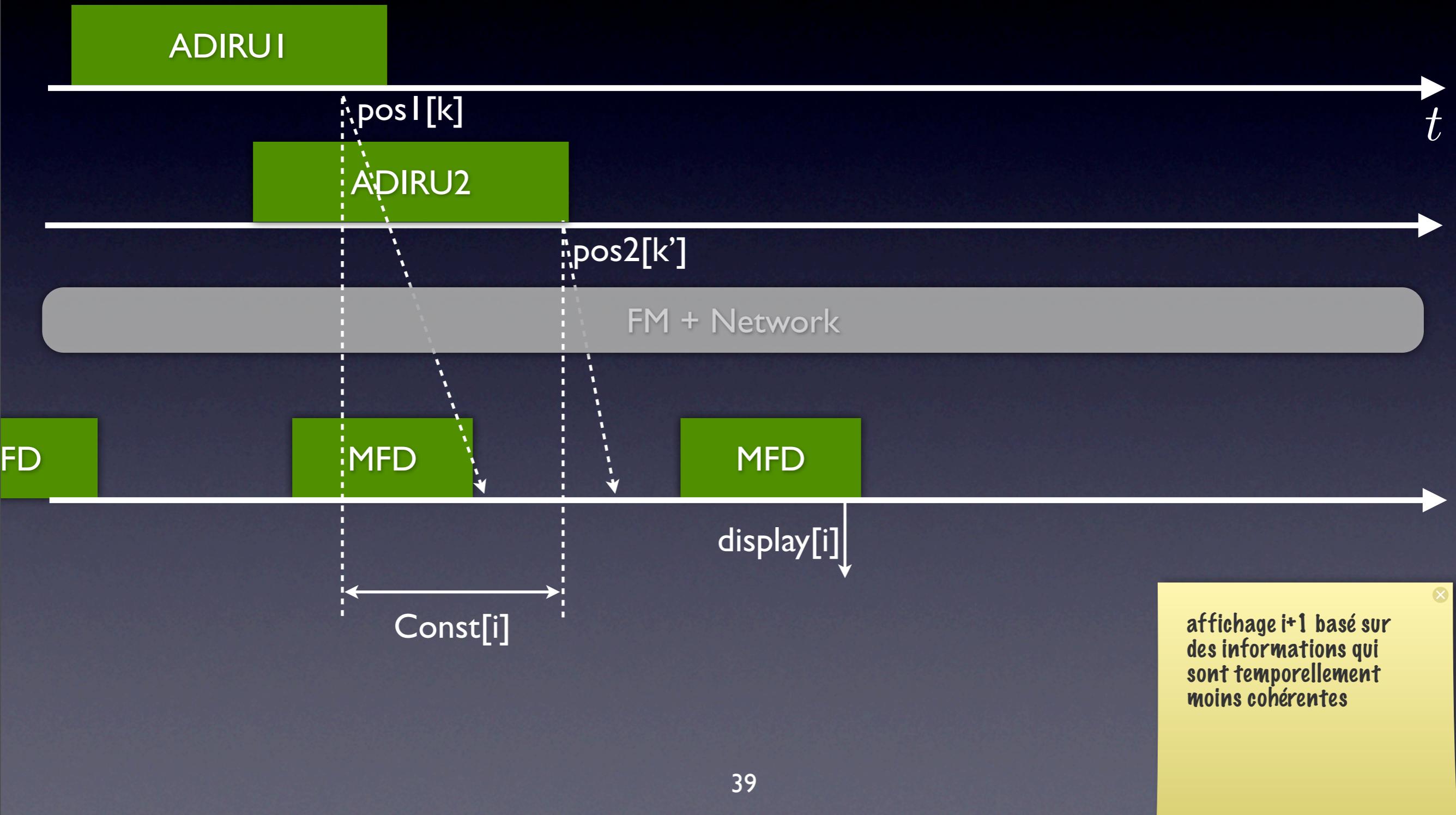
IMA platform

Functional chains



consistency $\leq 400ms \left\{ \begin{array}{l} ADIRU1 \rightarrow FM1 \xrightarrow{} MFD \rightarrow pilot \\ ADIRU2 \rightarrow FM2 \xrightarrow{} MFD \rightarrow pilot \end{array} \right.$

Consistency



Consistency

